ОПИСАНИЕ ТИПА СРЕДСТВА ИЗМЕРЕНИЙ

Системы телемеханические контроля бодрствования машиниста ТСКБМ

Назначение средства измерений

Системы телемеханические контроля бодрствования машиниста ТСКБМ предназначены для измерения временных интервалов между импульсами кожногальванической реакции, машинной обработки результатов измерения и использования этих результатов для контроля бодрствования машиниста.

Описание средства измерений

Принцип действия систем телемеханических контроля бодрствования машиниста ТСКБМ основан на зависимости временных интервалов между импульсами кожногальванической реакции (КГР), проявляющихся в изменении электрического сопротивления кожного покрова человека, от его функционального состояния. С помощью автономного датчика, располагаемого на запястье машиниста и имеющего два электрода, находящихся в электрическом контакте с кожей руки, определяется изменение электрического сопротивления кожи, а информация об этом изменении в закодированном виде по радиоканалу передается с помощью приемника в контроллер. В случае обнаружения того, что временные интервалы между импульсами КГР превышают установленную величину, система телемеханическая контроля бодрствования машиниста ТСКБМ вырабатывает сигнал, подающийся также на другие системы управления подвижным составом, с требованием нажатия специальной рукоятки бдительности (РБС), для контроля работоспособности машиниста.

Исполнение систем телемеханических контроля бодрствования машиниста ТСКБМ, поставляемых потребителю, определяется типом подвижного состава (локомотивы, в том числе и маневровые, мотор-вагонный подвижной состав МВПС, специальный самоходный подвижной состав ССПС) и типом пульта машиниста, на который устанавливается.

Конструктивно система телемеханическая контроля бодрствования машиниста ТСКБМ состоит из следующих основных частей, выпускаемых в различных цветовых исполнениях:

- ТСКБМ-Н, носимая часть системы;
- ТСКБМ-П (ТСКБМ-ПСАМ), приемник;
- ТСКБМ-К, контроллер, блок или ячейка в зависимости от конструктивного исполнения.

Носимая часть ТСКБМ-Н (автономный датчик) контактирует с кожей руки машиниста и осуществляет первичное преобразование изменений электрического сопротивления кожи в код, передаваемый по радиоканалу в приёмник. Диапазон изменений электрического сопротивления кожи между электродами находится в пределах от 5 до 12500 кОм.

Приемник ТСКБМ-П (ТСКБМ-ПСАN) осуществляет помехоустойчивый приём данных от ТСКБМ-Н, передает перекодированные данные по проводной линии в контроллер ТСКБМ-К, расположенный в кабине локомотива.

Контроллер ТСКБМ-К из данных, несущих информацию об изменениях электрического сопротивления кожи, выделяет импульсы КГР, анализируя форму поступающего сигнала с помощью помехоустойчивого алгоритма. Контроль состояния машиниста производится по интервалам между импульсами КГР. ТСКБМ-К является однобитным аналого-цифровым преобразователем с ценой деления 60 секунд. Контроллер ТСКБМ-К в измерительном канале системы телемеханической контроля бодрствования машиниста ТСКБМ выступает в качестве измерительного преобразователя, преобразуя

измеряемую величину – интервал между импульсами КГР в код, а также проводя машинную обработку результатов. Генерируемый код используется для запроса на подтверждение работоспособности машиниста.

К неосновным частям систем телемеханических контроля бодрствования машиниста ТСКБМ относятся блок ТСКБМ-А, осуществляющий преобразование коммуникационных интерфейсов, и индикаторные блоки ТСКБМ-ИМН, ТСКБМ-ИД и ТСКБМ-И.

Общий вид блоков системы телемеханической контроля бодрствования машиниста ТСКБМ и схема маркировки представлены на рисунках 1 – 9.



Рисунок 1 – Носимая часть ТСКБМ-Н.



Место пломбировки от несанкционированного доступа.

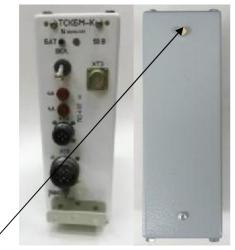




Место пломбировки от несанкционированного доступа Рисунок 3 – Блок ТСКБМ-ПСАN.



Рисунок 4 – Ячейка ТСКБМ-К.



Место пломбировки от несанкционированного доступа

Рисунок 5 – Контроллер ТСКБМ-К.



Рисунок 6 – Блок ТСКБМ-А.



Рисунок 7 – Блок ТСКБМ-ИМН.



Рисунок 8 – Блок ТСКБМ-ИД.



Рисунок 9 – Индикатор ТСКБМ-И.

Программное обеспечение

Системы телемеханические контроля бодрствования машиниста ТСКБМ имеют автономное программное обеспечение, которое используется для обработки результатов измерений.

Идентификационные данные метрологически значимой части программного обеспечения (ПО) приведены в таблицах 1-3.

1) Идентификационные данные метрологически значимой части ΠO для исполнений блока TCKБМ-К HKPM.466539.003 (50 B), HKPM.466539.003-03 (24 B)

T ~	-1
Таблица	- 1
таолина	- 1

Идентификационные данные (признаки)	Значение
1	2
Идентификационное наименование ПО	ПО 4.01-02
Номер версии (идентификационный номер) ПО	4.01-02
Цифровой идентификатор ПО	fc2b6c14
Другие идентификационные данные, если имеются	_

2) Идентификационные данные метрологически значимой части ПО для исполнения блока ТСКБМ-К НКРМ.466539.003-04 (50 B)

Таблица 2

Идентификационные данные (признаки)	Значение
1	2
Идентификационное наименование ПО	ПО 4.07-02
Номер версии (идентификационный номер) ПО	4.07-02
Цифровой идентификатор ПО	fdd8146c
Другие идентификационные данные, если имеются	_

3) Идентификационные данные метрологически значимой части ПО для исполнения ячейки ТСКБМ-К НКРМ.466539.009-01

Таблица 3

Идентификационные данные (признаки)	Значение
1	2
Идентификационное наименование ПО	ТСКБМ-К
Номер версии (идентификационный номер) ПО	3.4
Цифровой идентификатор ПО	2a399b4b; 18f1dfc
Другие идентификационные данные, если имеются	_

Уровень защиты программного обеспечения от преднамеренных и непреднамеренных изменений в соответствии с Р 50.2.077-2014 средний.

Метрологические и технические характеристики

Таблица 4

1 doiniga 1	
1	2
1 Диапазон измерений временных интервалов между импульсами КГР, с	от 45 до 65
2 Пределы допускаемой абсолютной погрешности измерений временных	
интервалов между импульсами КГР, с	± 2
3 Вид выходного кода	двоичный
4 Число разрядов выходного кода	1
5 Цена единицы наименьшего разряда кода, с	60
6 Диапазон изменений интервалов между импульсами	
Кожно-гальванической реакции (КГР), с	от 10 до 65

1	2
7 Диапазон изменений электрического сопротивления кожи	
между электродами, кОм	от 5 до 12500
8 Напряжение, подаваемое на электроды, В	0.1 ± 0.05
9 Режим работы	круглосуточный
10 Электропитание, В	50±30 %
	24±30 %
11 Дальность радиоканала связи между ТСКБМ-Н и ТСКБМ-П, м, не менее	2,0
12 Габаритные размеры, мм, не более:	
ТСКБМ-К	300x100x300
ТСКБМ-П	220x160x80
ТСКБМ-ПСА N	220x160x80
ТСКБМ-Н НКРМ.464213.006 вместе с ремешком	300x25x27
ТСКБМ-Н НКРМ.464213.028 вместе с браслетом	80x32x70
ТСКБМ-Н НКРМ.464213.028-01 вместе с ремешком	280x32x16
ТСКБМ-И	170x120x24
ТСКБМ-ИМН	150x70x70
ТСКБМ-ИД	70x50x40
ТСКБМ-А	135x200x80
ТСКБМ-К ячейка	180x130x20
13 Масса, кг, не более:	
ТСКБМ-К	5
ТСКБМ-П (кроме НКРМ.464333.001-05)	1,5
ТСКБМ-П (НКРМ.464333.001-05)	1,7
ТСКБМ-ПСАN	1,5
ТСКБМ-Н вместе с ремешком (браслетом)	0,08
ТСКБМ-И	0,5
ТСКБМ-ИМН	0,5
ТСКБМ-ИД	0,3
ТСКБМ-А	1,7
ТСКБМ-К ячейка	0,3
14 Средний ресурс до списания, лет, не менее:	
ТСКБМ-Н	5
остальных изделий системы ТСКБМ	
15 По устойчивости к климатическим воздействиям соответствует	
категории размещения 2 по ГОСТ 15150-69 и по устойчивости к механиче	еским воздействиям
относится:	
ТСКБМ-К к группам ММ1 и К6 ОСТ	
ТСКБМ-П, ТСКБМ-И к группам ММ1 и К5 ОС	
ТСКБМ-Н к 3 группе ГОСТ Р 50444-92, а также к группам ММ5 и К	
16 Система телемеханическая контроля бодрствования машиниста ТСКБМ	
измерительную систему второго типа (ИС-2) по ГОСТ 8.596-2002 в связи	
эксплуатации. Погрешность измерительного канала соответствует модели П	l по ГОСТ 8.009-84.

Знак утверждения типа

наносят на титульный лист руководства по эксплуатации, паспорта блока ТСКБМ-К и ячейки ТСКБМ-К типографским способом.

Комплектность средства измерений

Комплект поставки систем телемеханических контроля бодрствования машиниста TCKEM должен соответствовать указанному в таблицах 5-18:

1) Комплектность системы ТСКБМ НКРМ.424313.003

Таблица 5

Наименование	Обозначение	Кол.	Примечание
1. Блок ТСКБМ-К	HKPM.466539.003	1	50 В, версия ПО 4.01-02
2. Прибор ТСКБМ-П	HKPM.464333.001	1	Есть индикатор работоспособности
	HKPM.464213.006		С ремешком
3. Прибор ТСКБМ-Н	HKPM.464213.028	1	С браслетом
	HKPM.464213.028-01		С ремешком

2) Комплектность системы ТСКБМ, исполнение УНИКАМ НКРМ.424313.003-01, НКРМ.424313.003-01.01

Таблица 6

Наименование	Обозначение	Кол.	Примечание
1. Блок ТСКБМ-К	HKPM.466539.003	1	50 В, версия ПО 4.01-02
2. Прибор ТСКБМ-П	HKPM.464333.001-01	1	Нет индикатора работоспособности
3. Блок ТСКБМ-И	HKPM.464383.001	1	
	HKPM.464213.006		С ремешком
3. Прибор ТСКБМ-Н	HKPM.464213.028	1	С браслетом
	HKPM.464213.028-01		С ремешком

3) Комплектность системы ТСКБМ, маневровое исполнение НКРМ.424313.003-03 Таблица 7

Наименование	Обозначение	Кол.	Примечание
1. Блок ТСКБМ-К	HKPM.466539.003-04	1	50 В, версия ПО 4.07-02
2. Прибор ТСКБМ-П	HKPM.464333.001-03	1	Нет индикатора работоспособности
3. Блок ТСКБМ-ИМН	HKPM.464383.008	1	
4. Блок ТСКБМ-ИД	HKPM.464383.011	1	С клеммной колодкой
5. Блок ТСКБМ-А	HKPM.464363.010-01	1	Маневровое исполнение
	HKPM.464213.006		С ремешком
6. Прибор ТСКБМ-Н	HKPM.464213.028	1	С браслетом
	HKPM.464213.028-01		С ремешком

4) Комплектность системы ТСКБМ, маневровое исполнение НКРМ.424313.003-06 Таблица 8

Наименование	Обозначение	Кол.	Примечание
1. Блок ТСКБМ-К	HKPM.466539.003	1	50 В, версия ПО 4.01-02
2. Прибор ТСКБМ-П	HKPM.464333.001-04	1	Есть индикатор работоспособности
3. Блок ТСКБМ-ИМН	HKPM.464383.014	1	Сигнал CMOS
4. Блок ТСКБМ-ИД	HKPM.464383.015	1	С разъемом РС10
	HKPM.464213.006		С ремешком
5. Прибор ТСКБМ-Н	HKPM.464213.028	1	С браслетом
	HKPM.464213.028-01		С ремешком

5) Комплектность системы ТСКБМ, маневровое исполнение НКРМ.424313.003-06.01 Таблица 9

Наименование	Обозначение	Кол.	Примечание
1. Блок ТСКБМ-К	HKPM.466539.003	1	50 В, версия ПО 4.01-02
2. Прибор ТСКБМ-П	HKPM.464333.001-04	1	Есть индикатор работоспособности

3. Блок ТСКБМ-ИМН	HKPM.464383.014	2	Сигнал CMOS
	HKPM.464213.006		С ремешком
4. Прибор ТСКБМ-Н	HKPM.464213.028	1	С браслетом
	HKPM.464213.028-01		С ремешком

6) Комплектность системы ТСКБМ, исполнение ССПС НКРМ.424313.003-04 Таблица 10

Наименование	Обозначение	Кол.	Примечание
1. Блок ТСКБМ-К	HKPM.466539.003-03	1	24 В, версия ПО 4.01-02
2. Прибор ТСКБМ-П	HKPM.464333.001	1	Есть индикатор работоспособности
	HKPM.464213.006		С ремешком
3. Прибор ТСКБМ-Н	HKPM.464213.028	1	С браслетом
	HKPM.464213.028-01		С ремешком

7) Комплектность системы ТСКБМ, исполнение ССПС НКРМ.424313.003-04.01 Таблица 11

Наименование	Обозначение	Кол.	Примечание
1. Блок ТСКБМ-К	HKPM.466539.003-03	1	24 В, версия ПО 4.01-02
2. Прибор ТСКБМ-П	HKPM.464333.001-02	1	Есть индикатор работоспособности
3. Блок ТСКБМ-ИД	HKPM.468383.011	1	С клеммной колодкой
	HKPM.464213.006		С ремешком
4. Прибор ТСКБМ-Н	HKPM.464213.028	1	С браслетом
	HKPM.464213.028-01		С ремешком

8) Комплектность системы ТСКБМ, исполнение ССПС НКРМ.424313.003-04.02 Таблица 12

Наименование	Обозначение	Кол.	Примечание
1. Блок ТСКБМ-К	HKPM.466539.003-03	1	24 В, версия ПО 4.01-02
2. Прибор ТСКБМ-П	HKPM.464333.001-04	1	Есть индикатор работоспособности
3. Блок ТСКБМ-ИД	HKPM.468383.015	1	С разъемом РС10
	HKPM.464213.006		С ремешком
4. Прибор ТСКБМ-Н	НКРМ.464213.028	1	С браслетом
	HKPM.464213.028-01		С ремешком

9) Комплектность системы ТСКБМ, исполнение ССПС НКРМ.424313.003-04.03 Таблица 13

,			
Наименование	Обозначение	Кол.	Примечание
1. Блок ТСКБМ-К	HKPM.466539.003-03	1	24 В, версия ПО 4.01-02
2. Прибор ТСКБМ-П	HKPM.464333.001-04	1	Есть индикатор работоспособности
3. Блок ТСКБМ-ИМН	HKPM.464383.014	2	Сигнал CMOS
	HKPM.464213.006		С ремешком
4. Прибор ТСКБМ-Н	HKPM.464213.028	1	С браслетом
	HKPM.464213.028-01		С ремешком

10) Комплектность системы ТСКБМ, исполнение ССПС НКРМ.424313.003-04.04 Таблица 14

Наименование	Обозначение	Кол.	Примечание
1. Блок ТСКБМ-К	HKPM.466539.003-03	1	24 В, версия ПО 4.01-02

2. Прибор ТСКБМ-П	HKPM.464333.001-04	1	Есть индикатор работоспособности
3. Блок ТСКБМ-ИД	НКРМ.468383.011	1	С клеммной колодкой
	HKPM.464213.006		С ремешком
4. Прибор ТСКБМ-Н	HKPM.464213.028	1	С браслетом
	HKPM.464213.028-01		С ремешком

11) Комплектность системы ТСКБМ, исполнение 35М НКРМ.424313.003-05

Таблица 15

Наименование	Обозначение	Кол.	Примечание
1. Блок ТСКБМ-К	HKPM.466539.003-04	1	50 В, версия ПО 4.07-02
2. Прибор ТСКБМ-П	HKPM.464333.001-05	1	Нет индикатора работоспособности
3. Блок ТСКБМ-А	HKPM.464363.010-02	1	Исполнение 35М
4. Заглушка	HKPM.469539.002-01	1	
	HKPM.464213.006		С ремешком
5. Прибор ТСКБМ-Н	HKPM.464213.028	1	С браслетом
	HKPM.464213.028-01		С ремешком

12) Комплектность системы ТСКБМ, исполнение 35М НКРМ.424313.003-05.01, HKРМ.424313.003-05.02

Таблица 16

Наименование	Обозначение	Кол.	Примечание
1. Блок ТСКБМ-К	HKPM.466539.003-04	1	50 В, версия ПО 4.07-02
2. Прибор ТСКБМ-П	HKPM.464333.001-01	1	Нет индикатора работоспособности
3. Блок ТСКБМ-А	HKPM.464363.010-02	1	Исполнение 35М
4. Заглушка	HKPM.469539.002-01	1	
	HKPM.464213.006		С ремешком
5. Прибор ТСКБМ-Н	HKPM.464213.028	1	С браслетом
	HKPM.464213.028-01		С ремешком

13) Комплектность системы ТСКБМ, исполнение БЛОК НКРМ.424313.003-07

Таблица 17

Наименование	Обозначение	Кол.	Примечание
1. Ячейка ТСКБМ-К	HKPM.466539.009-01	1	Скорость передачи CAN 100 кБит/с
2. Прибор ТСКБМ-ПСАN	HKPM.464333.013-02	1	Скорость передачи CAN 100 кБит/с
	HKPM.464213.006		С ремешком
3. Прибор ТСКБМ-Н	HKPM.464213.028	1	С браслетом
	HKPM.464213.028-01		С ремешком

14) Комплектность системы ТСКБМ, исполнение БЛОК-М НКРМ.424313.003-07.01 Таблица 18

Наименование	Обозначение	Кол.	Примечание
1. Ячейка ТСКБМ-К	HKPM.466539.009-01	1	Скорость передачи CAN 100 кБит/с
2. Прибор ТСКБМ-ПСАN	HKPM.464333.019	1	Скорость передачи CAN 100 кБит/с
	HKPM.464213.006		С ремешком
3. Прибор ТСКБМ-Н	HKPM.464213.028	1	С браслетом
	HKPM.464213.028-01		С ремешком

Поверка

осуществляется в соответствии с документом МП 23. Д4-14 «Системы телемеханические контроля бодрствования машиниста ТСКБМ. Методика поверки», утвержденным ФГУП «ВНИИОФИ» 17.07.2014 г.

Основное средство поверки:

- Система для поверки ТСКБМ. Диапазон воспроизводимых интервалов импульсов КГР от 45 до 65 с; пределы допускаемой абсолютной погрешности воспроизведения значений интервалов импульсов КГР \pm 0,5 с.

Сведения о методиках (методах) измерений

Сведения о методиках (методах) измерений приведены в руководстве по эксплуатации.

Нормативные и технические документы, устанавливающие требования к системам телемеханическим контроля бодрствования машиниста ТСКБМ

- 1 ГОСТ Р 51318.22-99 «Совместимость технических средств электромагнитная. Радиопомехи индустриальные от оборудования информационных технологий. Нормы и методы испытаний».
- 2 ГОСТ 8.129-2013 «Государственная система обеспечения единства измерений. Государственная поверочная схема для средств измерений времени и частоты».
- 3 Технические условия НКРМ 424313.003 ТУ «Система телемеханическая контроля бодрствования машиниста ТСКБМ».

Рекомендации по областям применения в сфере государственного регулирования обеспечения единства измерений

Отсутствуют.

Изготовитель

Закрытое акционерное общество «НЕЙРОКОМ»,

(ЗАО «НЕЙРОКОМ»)

119313, г. Москва, Ленинский просп., 95

Тел./факс: (495) 640-76-71, тел. ж.д. (900) 2-91-84

info@neurocom.ru, www.neurocom.ru

Испытательный центр

Федеральное государственное унитарное предприятие

«Всероссийский научно-исследовательский институт оптико-физических измерений», $(\Phi \Gamma Y \Pi \ «ВНИИО\Phi И»)$

119361, г. Москва, ул. Озерная, 46

Тел./факс: +7 (495) 437-56-33; 437-31-47

E-mail: vniiofi@vniiofi.ru http://www.vniiofi.ru

Аттестат аккредитации ФГУП «ВНИИОФИ» по проведению испытаний средств измерений в целях утверждения типа № 30003-14 от 23.06.2014 г.

Заместитель Руководителя Федерального агентства по техническому регулированию и метрологии

С.С. Голубев