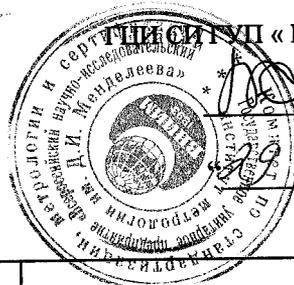


СОГЛАСОВАНО

Заместитель директора

ФГУП «ВНИИМ им. Д.И. Менделеева»

В.С. Александров



06 2000 г

<p style="text-align: center;">Датчики весоизмерительные тензорезисторные РС</p>	<p>Внесены в Государственный реестр средств измерений</p> <p>Регистрационный № <u>19963-00</u></p> <p>Взамен № _____</p>
---	--

Выпускается по технической документации фирмы «Flintec GmbH», Германия.

НАЗНАЧЕНИЕ И ОБЛАСТЬ ПРИМЕНЕНИЯ

Датчики весоизмерительные тензорезисторные РС, предназначены для преобразования в аналоговый электрический сигнал массы материального тела при воздействии на датчики соответствующей силы тяжести.

Датчики могут быть применены в весах, весовых дозаторах и других весовых устройствах на предприятиях торговли и промышленности.

ОПИСАНИЕ

Датчики весоизмерительные тензорезисторные РС состоят из упругого элемента, тензорезисторов и элементов термокомпенсации и нормирования выходного сигнала. Упругий элемент выполнен в виде стального упругого параллелограмма, на который наклеены тензорезисторы, соединённые между собой и элементами нормирования и термокомпенсации по мостовой схеме.

Принцип действия датчиков заключается в преобразовании силы тяжести, воздействующей на упругий элемент, в его деформацию, которая передаётся через клеевой слой тензорезисторам и вызывает изменение напряжения на измерительной диагонали мостовой схемы.

Датчики РС выпускаются семи модификаций, отличающихся диапазонами преобразования и габаритными размерами.

ОСНОВНЫЕ ТЕХНИЧЕСКИЕ ХАРАКТЕРИСТИКИ

1. Наибольшие и наименьшие пределы преобразования и габаритные размеры датчиков различных модификаций приведены в таблице 1.

Таблица 1.

Модификация датчиков	Наименьший предел преобразования, г	Наибольший предел преобразования, кг	Габаритные размеры		
			Длина, мм	Ширина, мм	Высота, мм
РС	40	6	150	25,4	40
	100	15	150	25,4	40
	200	30	150	25,4	40
	340	50	150	25,4	40
	500	75	150	25,4	40
	700	100	150	25,4	40
	1300	200	150	38	40

2. Класс точности по ГОСТ 30129 (МОЗМ R60) – С.

3. Число поверочных интервалов – 3000

4. Поверочные интервалы, минимальные поверочные интервалы (по МОЗМ R60), диапазоны преобразования и пределы допускаемых значений погрешности датчиков различных модификаций при первичной поверке или калибровке указаны в таблице 2.

Таблица 2.

Модификации датчиков	Минимальные поверочные интервалы, г	Поверочные интервалы, г	Диапазоны преобразования, кг	Пределы допускаемой погрешности, г
РС1 (6 кг)	1	2	От 0,04 до 1 включит. Св. 1 до 4 включит. Св. 4 до 6 включит.	±1 ±1,4 ±2,1
РС1 (15 кг)	2	5	От 0,1 до 2,5 включит. Св. 2,5 до 10 включит. Св. 10 до 15 включит.	±2 ±3,5 ±5,3
РС1 (30 кг)	5	10	От 0,5 до 5 включит. Св. 5 до 20 включит. Св. 20 до 30 включит.	±5 ±5 ±10,5
РС1 (50 кг)	8	17	От 0,34 до 8,5 включит. Св. 8,5 до 34 включит. Св. 34 до 50 включит.	±8 ±12 ±18
РС1 (75 кг)	12	25	От 0,5 до 12,5 включит. Св. 12,5 до 50 включит. Св. 50 до 75 включит.	±12 ±17,5 ±26
РС1 (100 кг)	15	33	От 0,7 до 16,5 включит. Св. 16,5 до 70 включит. Св. 70 до 100 включит.	±15 ±23 ±35
РС1 (200 кг)	30	67	От 1,3 до 33,5 включит. Св. 33,5 до 130 включит. Св. 130 до 200 включит.	±30 ±45 ±70

Пределы допускаемых значений погрешности датчиков при их поверке или калибровке в эксплуатации должны соответствовать удвоенным значениям согласно таблице 2.

5. Допускаемые значения напряжение питания

от 5 до 15 В

6. Отношение напряжения выходного сигнала к напряжению питания при наибольшем пределе преобразования $2 \pm 0,002$ мВ/В
7. Диапазон рабочих температур от минус 30°C до плюс 40°C
8. Размах приведённых ко входу значений выходного сигнала датчиков при трех измерениях при одной и той же нагрузке (дифференцированно для режимов нагружения и разгружения) не превышает абсолютных значений пределов допускаемых погрешностей, указанных в таблице 2.
9. Изменения приведенных ко входу значений выходного сигнала датчиков при постоянной нагрузке, составляющей 90-100% от наибольшего предела преобразования, не превышают:
- 0,7 пределов допускаемой погрешности в течение 30 мин;
 - 0,15 пределов допускаемой погрешности за время между 20-й и 30-й минутами.
10. Приведённый ко входу выходной сигнал датчиков при нагрузке, соответствующей наименьшему пределу преобразования, после нагружения нагрузкой составляющей 90-100% от наибольшего предела преобразования, не должен изменяться более чем на $\pm 0,5$ поверочного интервала.
11. Изменения, приведенных ко входу, значений выходного сигнала датчиков при нагрузке, соответствующей наименьшему пределу преобразования при изменении температуры окружающего воздуха на каждые 5°C, не должны превышать $\pm 0,7$ поверочного интервала.
12. Входные сопротивления датчиков (390 ± 10) Ом;
Выходные сопротивления датчиков (330 ± 25) Ом;
5000 МОм
13. Сопротивления изоляции не менее
14. Степень защиты датчиков от попадания твёрдых частиц и воды по ГОСТ 14254 IP67

ЗНАК УТВЕРЖДЕНИЯ ТИПА

Знак утверждения типа наносится на маркировочную табличку фотохимическим способом и на эксплуатационную документацию.

КОМПЛЕКТНОСТЬ

- | | |
|--|-------|
| 1. Датчик | 1 шт. |
| 2. Паспорт (методика поверки – приложение А) | 1 шт. |

ПОВЕРКА

Датчики поверяются по МИ.....«ГСИ. Датчики весоизмерительные тензорезисторные. Методика поверки» (утверждённой ГУП «ВНИИМ им. Д.И. Менделеева от 12.04.99).

Датчики, применяемые в весах, весовых и дозирующих устройствах и т. п. автономной поверке не подлежат.

Основные средства измерений необходимые для поверки (калибровки): эталонные меры силы по ГОСТ 8.065, гири IV-го разряда по ГОСТ 7328 или эталонные датчики силы (массы) совместно со средствами нагружения различного типа (прессы, испытательные или силозадающие машины).

Межповерочный интервал – 1 год.

НОРМАТИВНЫЕ И ТЕХНИЧЕСКИЕ ДОКУМЕНТЫ

Рекомендация МОЗМ №60 «Метрологические требования к весоизмерительным датчикам», 2000г.;

ГОСТ 30129-96 «Датчики весоизмерительные тензорезисторные. Общие технические требования».

Техническая документация фирмы «Flintec GmbH».

ЗАКЛЮЧЕНИЕ

Датчики весоизмерительные тензорезисторные РС соответствуют требованиям ГОСТ 30129-96 и технической документации фирмы «Flintec GmbH».

**ИЗГОТОВИТЕЛЬ: "Flintec GmbH", Bemansbuch 9,
74909 Meckesheim, Germany.**

Представитель фирмы «Flintec GmbH»



В.М.Фильков

Руководитель лаборатории
ГЦИ СИ ГУП «ВНИИМ им. Д.И. Менделеева»



Н.С. Чаленко

Руководитель отдела
ГЦИ СИ ГУП «ВНИИМ им. Д.И. Менделеева»



О.В.Тудоровская