

УТВЕРЖДАЮ
Заместитель директора
по производственной метрологии
ФГУП «ВНИИМС»



Н.В. Иванникова

2018 г.

КАНАЛЫ ИЗМЕРИТЕЛЬНЫЕ (ЭЛЕКТРИЧЕСКАЯ ЧАСТЬ) ЕДИНИЧНОГО
ЭКЗЕМПЛЯРА СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ РУЛЕВОГО ПРИВОДА СУРП-М

Методика поверки
БСЖК.10.1.70132.00.00 МП

г. Москва
2018 г.

Содержание

1.	Введение	3
2.	Операции поверки	3
3.	Средства поверки	4
4.	Условия поверки	4
5.	Подготовка к поверке	4
6.	Внешний осмотр	5
7.	Опробование	5
8.	Определение метрологических характеристик	6
9.	Оформление результатов поверки	8

1. Введение

1.1 Настоящая методика распространяется на каналы измерительные (электрическая часть) единичного экземпляра системы управления рулевого привода СУРП-М (далее – ИК СУРП-М), заводской № 132/2018, изготовленные ФКП «НИЦ РКП», г. Пересвет, Московская обл. и устанавливает требования к методике их первичной и периодической проверок.

1.2 Допускается проведение поверки в сокращенном объеме (количество ИК меньше, чем указано в приложении к свидетельству об утверждении типа средства измерений) на основании письменного заявления владельца, оформленного в произвольной форме с обязательным указанием в свидетельстве о поверке информации об объеме проведенной поверки.

1.3 Допускается независимая поверка каждого ИК, в том числе после ремонта (в объеме первичной) с обязательным указанием этого в свидетельстве о поверке.

1.4 Интервал между поверками – 3 года.

2. Операции поверки

2.1 Операции поверки ИК СУРП-М приведены в таблице.1.

Таблица 1

Наименование операции	Номер пункта данной методики	Проведение операции при:	
		первичной поверке	периодической поверке
1	2	3	4
1 Внешний осмотр	5	да	да
2 Опробование, идентификация встроенного программного обеспечения (ПО)	6	да	да
3 Определение метрологических характеристик	7	да	да
3.1 Определение погрешности каналов измерений относительного сопротивления	7.1	да	да
3.2 Определение погрешности каналов измерений электрического сопротивления постоянному току	7.2	да	да
3.3 Определение погрешности каналов измерений напряжения постоянного тока	7.3	да	да
3.4 Определение погрешности каналов измерений силы постоянного тока	7.4	да	да

3. Средства поверки

3.1 Перечень средств поверки приведен в таблице 2.

Таблица 2

Номер пункта методики поверки	Наименование и тип основных или вспомогательных средств поверки, номер документа, регламентирующего технические требования к рабочим эталонам или вспомогательным средствам. Разряд по государственной поверочной схеме и (или) метрологические и основные технические характеристики
7.1 7.2	Магазин сопротивлений Р4831, диапазон воспроизведения сопротивлений от 0,002 до 111111 Ом, класс точности $0,02/2 \cdot 10^{-6}$
7.3	Калибратор универсальный Н4-17, пределы допускаемой основной погрешности воспроизведения напряжения постоянного тока на пределе 200 В $\pm (0,0025\% \text{ от } U + 0,00025\% \text{ от } U_n)$, где U_n – предел воспроизведения напряжения постоянного тока, U – установленное значение напряжения постоянного тока.
7.4	Калибратор универсальный Н4-17, пределы допускаемой основной погрешности воспроизведения силы постоянного тока на пределе 20 мА $\pm (0,004\% \text{ от } I + 0,0005\% \text{ от } I_n)$, где I_n – предел воспроизведения силы постоянного тока, I – установленное значение силы постоянного тока.

Все средства поверки должны иметь действующие свидетельства о поверке.

4. Условия поверки

4.1 При проведении поверки должны быть соблюдены следующие условия:

- температура окружающего воздуха, °С 20 ± 10 ;
- относительная влажность воздуха, % от 30 до 80;
- атмосферное давление, кПа от 84 до 106;
- напряжение питающей сети переменного тока, В 230 ± 23 ;

При проведении поверки необходимо снизить до минимума влияние внешних электрических и магнитных полей, вибраций, тряски и ударов.

5. Подготовка к поверке

5.1 Перед проведением поверки необходимо выполнить следующие подготовительные работы:

- поверяемые каналы измерительные системы управления рулевого привода СУРП-М должны быть выдержаны в условиях, указанных в п.3 не менее 4 ч;
- подготавливают средства поверки в соответствии с их эксплуатационной документацией;
- подключают устройства системы управления рулевого привода СУРП-М к питающей сети;
- подготавливают ИК СУРП-М к работе и подают питание на устройства системы;
- выдерживают ИК СУРП-М, включенной в течение 30 минут.

6. Внешний осмотр

6.1 Каналы измерительные не допускаются к дальнейшей поверке, если при внешнем осмотре обнаружены следующие дефекты:

- механические повреждения корпусов устройств системы управления рулевого привода СУРП-М;
- разъемы устройств системы имеют видимые разрушения или загрязнения;
- внутри устройств системы управления рулевого привода СУРП-М находятся незакрепленные предметы (определяется на слух при наклонах корпуса).

7. Опробование

7.1 Перед проверкой работоспособности каналов измерительных производится идентификация встроенного ПО. Для этого необходимо выполнить следующие операции:

- запустить «Программу экспресс-обработки результатов регистрации» БСЖК.10.1.70132-01, которая использует метрологически значимую часть «BaseCalcFunc.dll». В нижней части главного окна программы, в строке состояния указывается номер версии и контрольная сумма текущей версии метрологически значимой части ПО. Вид главного окна программы приведен на рисунке 1.
- убедиться в соответствии характеристик метрологически значимой части ПО в главном окне «Программы экспресс-обработки результатов регистрации» приведенным ниже:
- номер версии – 1;
- контрольная сумма – 9DB1FB68.

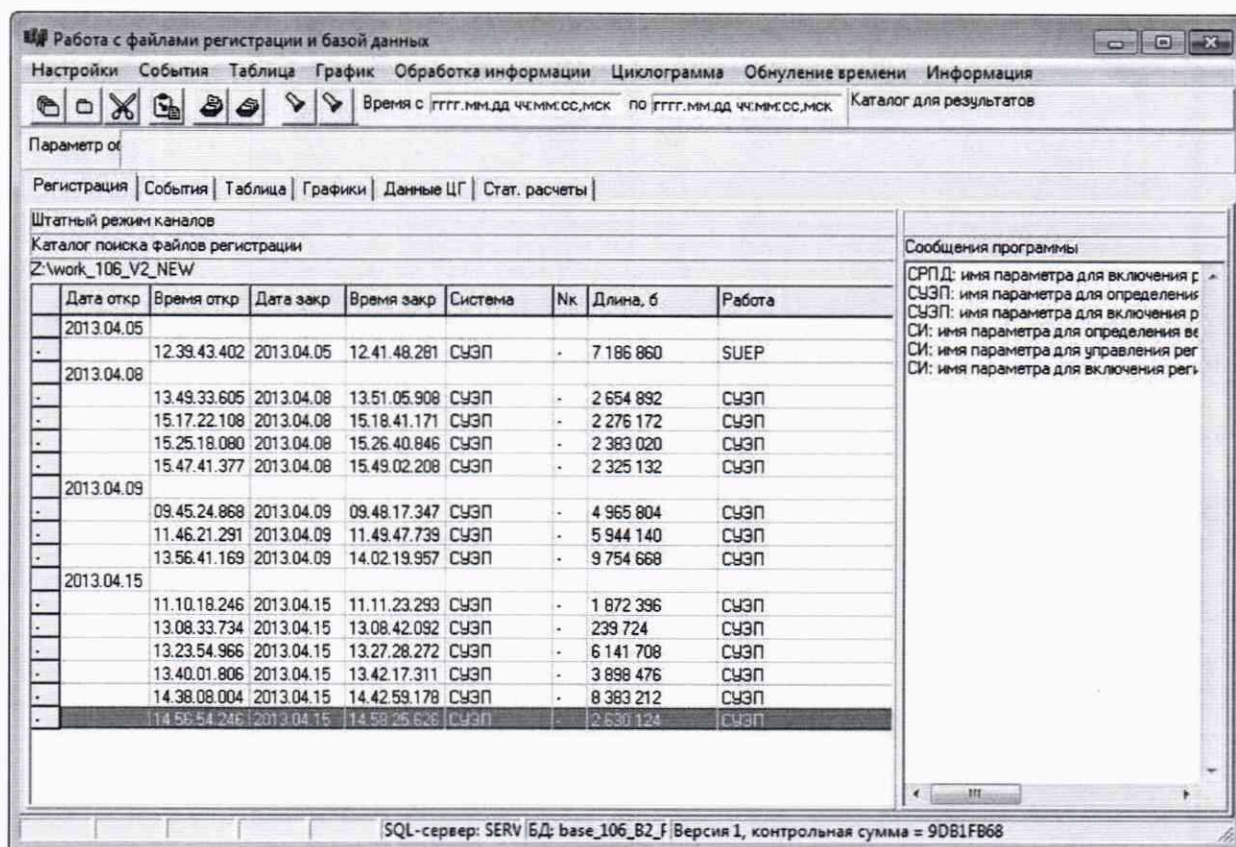


Рисунок 1 – Вид основного окна ПО с указанием номера версии и контрольной суммы метрологически значимой части

7.2 Далее проверяется работоспособность каналов измерительных при подаче на их входы сигналов от средств поверки.

8. Определение метрологических характеристик

8.1 Поверка ИК СУРП-М производится на месте эксплуатации. При проведении поверки используется метод прямых измерений. На вход каналов подается эталонный уровень сигнала от рабочего эталона, а показания регистрируются и считываются с мониторов в единицах измеряемой величины на ПЭВМ средств регистрации и обработки.

8.2 При проведении поверки параметры частот опроса каналов и режимов обработки телеметрической информации должны соответствовать условиям эксплуатации.

8.3 Определение погрешности каналов измерений относительного сопротивления

8.3.1 Подключить поочередно на вход каждого канала магазины сопротивления Р4831, включённые по схеме поверки канала измерения относительного сопротивления, рисунок А.1 Приложения А.

8.3.2 Измерения проводить в пяти точках диапазона измерения, задавая следующую комбинацию относительных сопротивлений ($R_{\text{отн. конт.}}$) при R потенциометра 2 кОм в соответствии с таблицей 3.

Таблица 3

$R_{\text{отн. конт.}} \%$	5	25	50	75	95
$R_1, \text{ Ом}$	100	500	1000	1500	1900
$R_2, \text{ Ом}$	1900	1500	1000	500	100

8.3.3 Зафиксировать результаты измерений относительного сопротивления ($R_{\text{отн. изм. } i}$) для каждого ИК.

8.3.4 В каждой контрольной точке выполнить по 4 измерения (отсчета), взять отсчет с максимальным отклонением от контрольного значения и рассчитать значение абсолютной погрешности канала после каждого измерения по формуле (1):

$$\Delta_i = R_{\text{отн. изм. } i} - R_{\text{отн. конт.}} \quad (1)$$

8.3.5 Результат поверки считать положительным, если для всех ИК в каждой контрольной точке и при любом отдельном измерении выполняется условие (2):

$$\Delta_i \leq \pm 0,3 \% \quad (2)$$

8.4 Определение погрешности каналов измерений электрического сопротивления постоянному току

8.4.1 Подключить поочередно на вход каждого канала магазин сопротивлений типа Р4831, включённый по схеме поверки, рисунок А.2 приложения А.

8.4.2 Измерения проводить в пяти точках диапазона измерения, задавая следующую последовательность сопротивлений ($R_{\text{конт.}}$): 1; 25; 50; 75; 100 Ом.

8.4.3 Зафиксировать результаты измерений сопротивления ($R_{\text{изм. } i}$) для каждого измерительного канала.

8.4.4 В каждой контрольной точке выполнить по 4 измерения (отсчета), взять отсчет с максимальным отклонением от контрольного значения и рассчитать значение погрешности канала после каждого измерения по формуле (3):

$$\gamma_i = \frac{R_{\text{изм.}i} - R_{\text{конт.}}}{R_{\text{в}}} \cdot 100 \%, \quad (3)$$

где $R_{\text{в}}$ – верхний предел диапазона измерений.

8.4.5 Результат поверки считать положительным, если для всех ИК в каждой контрольной точке и при любом отдельном измерении выполняется условие: (4)

$$\gamma_i \leq \pm 0,3 \% \quad (4)$$

8.5 Определение погрешности каналов измерений напряжения постоянного тока

8.5.1 Подключить поочередно на вход каждого канала калибратор универсальный Н4-17 в режиме воспроизведения напряжения постоянного тока, включённый по схеме поверки канала измерения напряжения постоянного тока, рисунок А.3 приложения А.

8.5.2 Измерения проводить в пяти точках диапазона измерений, задавая следующую последовательность напряжения ($U_{\text{конт.}}$) 0; 9; 18; 27; 35 В.

8.5.3 Зафиксировать результаты измерений напряжения ($U_{\text{изм.}i}$) для каждого ИК.

8.5.4 В каждой контрольной точке выполнить по 4 измерения (отсчета), взять отсчет с максимальным отклонением от контрольного значения и рассчитать значение погрешности канала после каждого измерения по формуле (5):

$$\gamma_i = \frac{U_{\text{изм.}i} - U_{\text{конт.}}}{U_{\text{в}}} \cdot 100 \%, \quad (5)$$

где $U_{\text{в}}$ – верхний предел диапазона измерений.

8.5.5 Результат поверки считать положительным, если для всех ИК в каждой контрольной точке и при любом отдельном измерении выполняется условие (6):

$$\gamma_i \leq \pm 0,3 \% \quad (6)$$

8.6 Определение погрешности каналов измерений силы постоянного тока

8.6.1 Подключить поочередно на вход каждого канала программируемый калибратор универсальный Н4-17 в режиме воспроизведения силы постоянного тока, включённый по схеме поверки канала измерения постоянного тока, рисунок А.4 Приложения А.

8.6.2 Измерения проводить в пяти точках диапазона измерений, задавая следующую последовательность силы постоянного тока ($I_{\text{конт.}}$): 4; 8; 12; 16; 20 мА.

8.6.3 Зафиксировать результаты измерений силы тока ($I_{\text{изм.}i}$) для каждого ИК.

8.6.4 В каждой контрольной точке выполнить по 4 измерения (отсчета), взять отсчет с максимальным отклонением от контрольного значения и рассчитать значение погрешности канала после каждого измерения по формуле (7) :

$$\gamma_i = \frac{I_{\text{изм.}i} - I_{\text{конт.}}}{I_{\text{в}} - I_{\text{н}}} \cdot 100 \%, \quad (7)$$

где $I_{\text{в}}$, $I_{\text{н}}$ – верхний и нижний пределы диапазона измерений соответственно.

8.6.5 Результат поверки считать положительным, если для всех измерительных каналов в каждой контрольной точке и при любом отдельном измерении выполняется условие (8):

$$\gamma_i \leq \pm 0,3 \% \quad (8)$$

9. Оформление результатов поверки

9.1 При положительных результатах поверки на ИК СУРП-М оформляют свидетельство о поверке согласно требованиям Приказа Минпромторга РФ от 02.07.2015 № 1815.

9.2 В случае проведения поверки в сокращенном объеме или отдельных ИК из состава системы управления рулевого привода СУРП-М (п. 1.2 и 1.3 настоящей методики) в свидетельстве о поверке указывается информация об объеме проведенной поверки.

9.3 При отрицательных результатах поверки применение каналов измерительных запрещается, оформляется извещение о непригодности согласно требованиям Приказа Минпромторга РФ от 02.07.2015 № 1815.

Начальник отдела
ФГУП «ВНИИМС»



И.М. Каширкина

ПРИЛОЖЕНИЕ А
(обязательное)

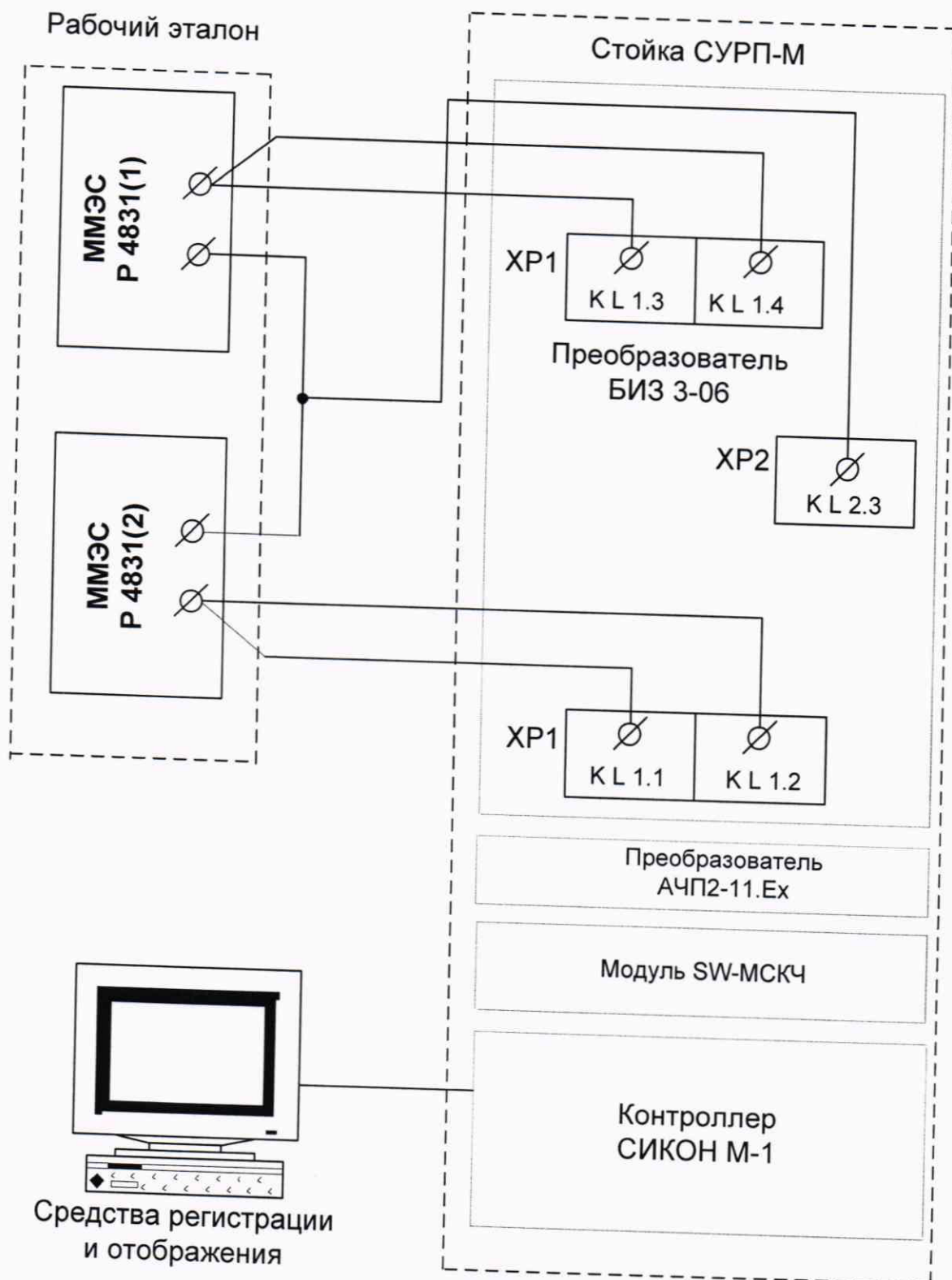


Рисунок А.1 - Схема определения погрешности канала измерений
относительного сопротивления

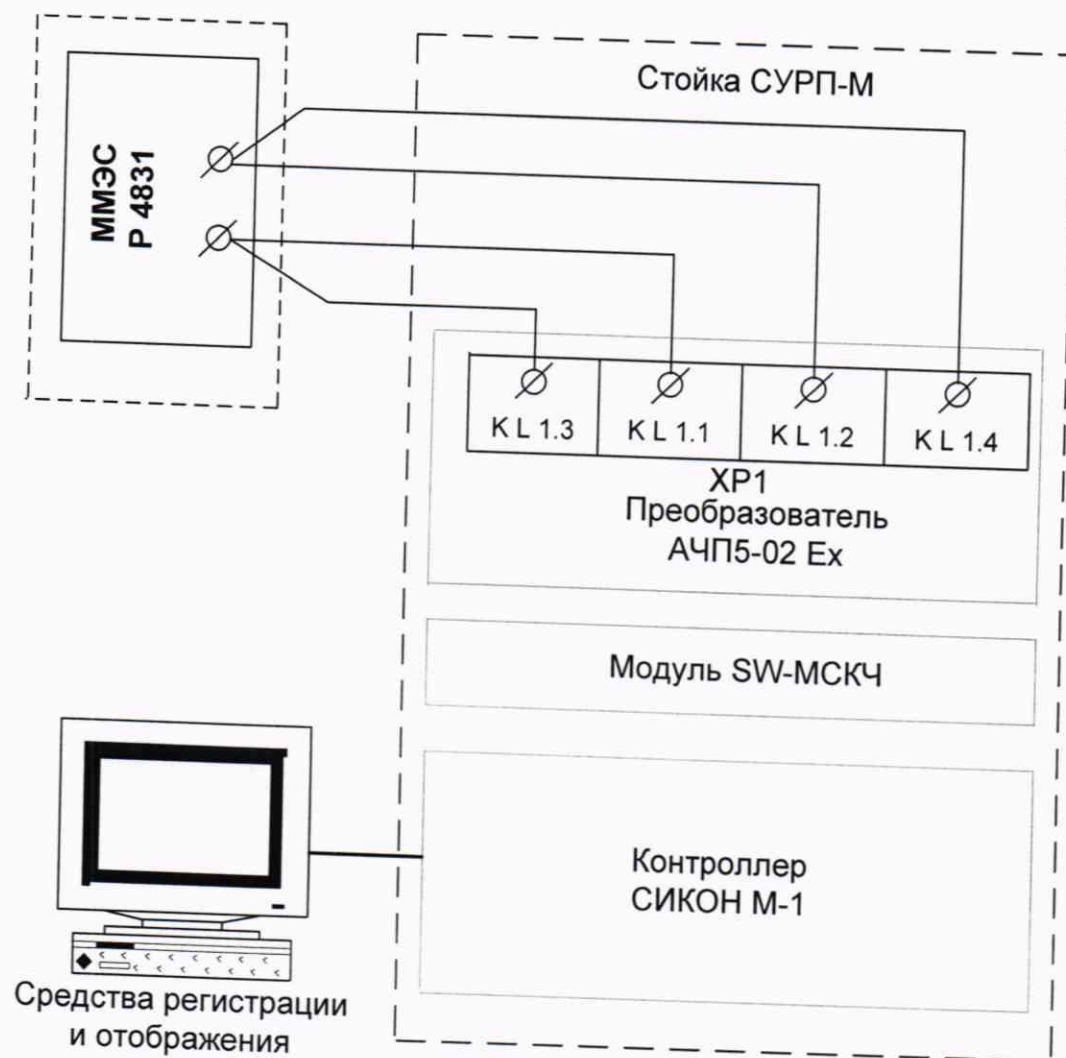


Рисунок А.2 - Схема определения погрешности канала измерений электрического сопротивления постоянному току

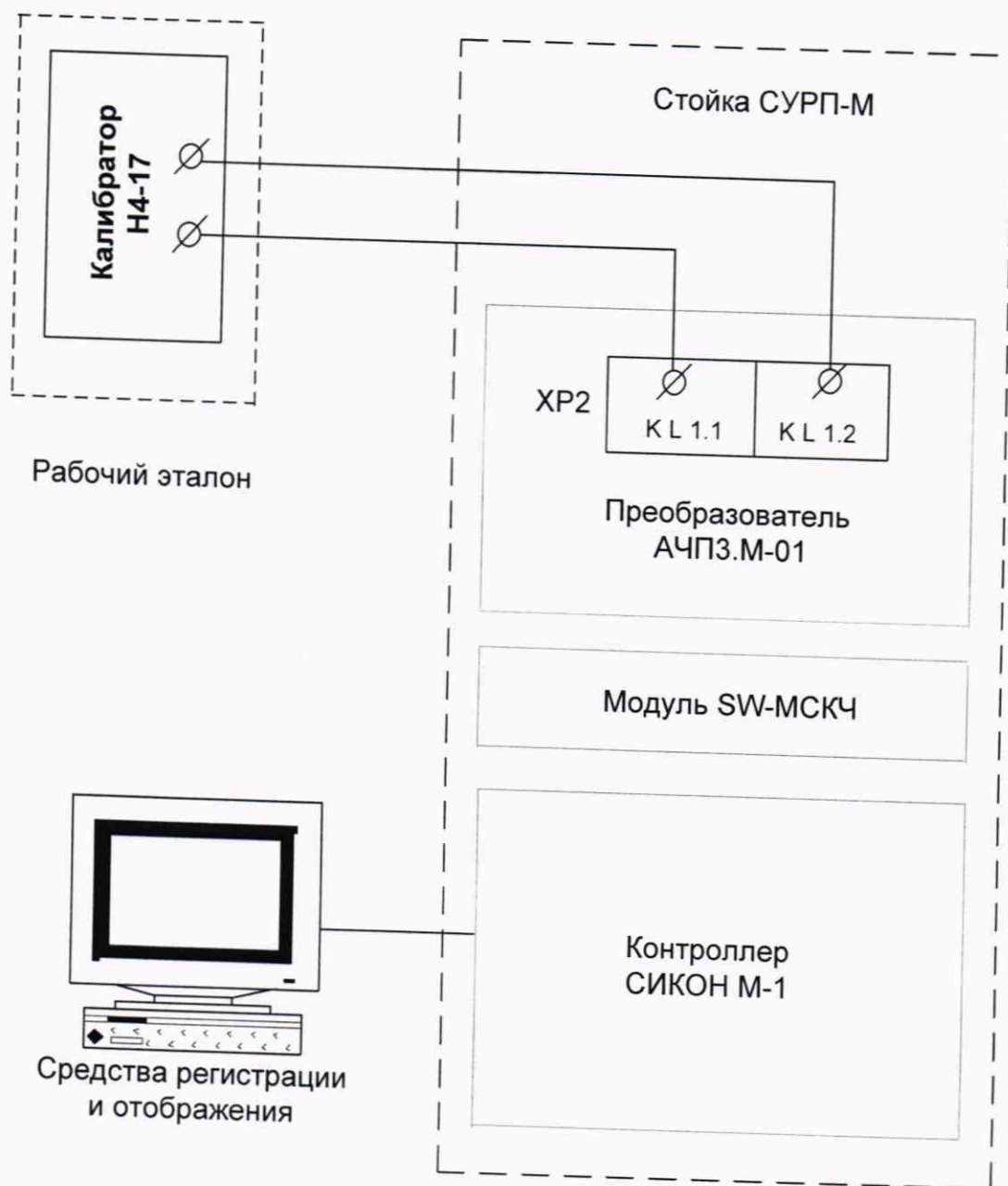


Рисунок А.3 - Схема определения погрешности канала измерений
напряжения постоянного тока

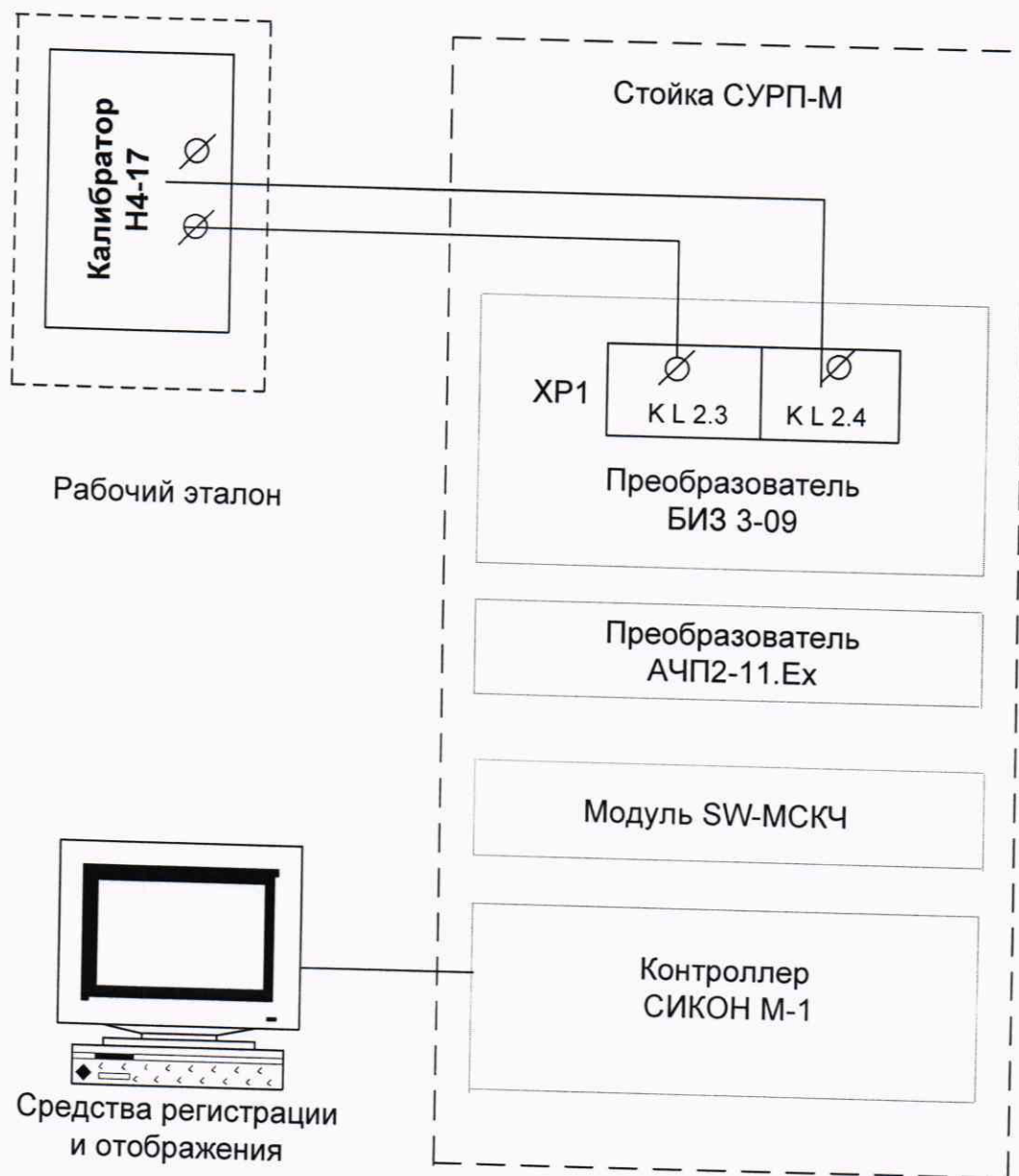


Рисунок А.4 – Схема определения погрешности канала измерений силы постоянного тока