

УТВЕРЖДАЮ

Руководитель ГЦИ СИ ФГУП «ВНИИМС»



В.Н. Яншин

» июль 2006 г.

**ВЕСЫ ЭЛЕКТРОННЫЕ ЕК-Н
ФИРМЫ «A&D Co.LTD», ЯПОНИЯ.**

МЕТОДИКА ПОВЕРКИ

г.р. еб21201-06

Москва
2006 г.

Настоящая методика поверки распространяется на весы электронные ЕК-Н фирмы «A&D Co.LTD», Япония, и устанавливает методику их первичной и периодической поверок.

Межповерочный интервал - 1 год.

1 ОПЕРАЦИИ И СРЕДСТВА ПОВЕРКИ

1.1 При проведении поверки должны быть выполнены следующие операции и применены средства измерений с характеристиками, указанными в таблице 1.

Таблица 1

Наименование операции	Номер пункта методики	Средства поверки и их технические характеристики
1. Внешний осмотр	4.1	
2. Опробование	4.2	
3. Определение погрешности взвешивания	4.3	Гири класса точности E ₂ по ГОСТ 7328-2001. Номинальные значения массы гирь указаны в Приложении 2.
4. Определение размаха показаний и непостоянства показаний ненагруженных весов	4.4	
5. Определение независимости показаний весов от положения груза на чашке	4.5	
6. Определение среднего квадратического отклонения показаний весов (СКО)	4.6	
7. Определение диапазона выборки массы тары	4.7	

2. ТРЕБОВАНИЯ БЕЗОПАСНОСТИ

При проведении поверки должны быть соблюдены следующие требования безопасности:

- при включении весов в сеть запрещается снимать кожух и вести ремонтные и пусконаладочные работы;
- поверка весов со снятым кожухом запрещается.

3. УСЛОВИЯ ПОВЕРКИ И ПОДГОТОВКА К НЕЙ

При проведении поверки должны быть соблюдены следующие условия:

- температура воздуха в помещении должна быть $(20 \pm 5) ^\circ\text{C}$;
- относительная влажность воздуха в помещении от 30 до 80 %;
- изменение температуры воздуха в помещении в течение 1 часа не должно превышать $2 ^\circ\text{C}$;
- весы не следует устанавливать вблизи отопительных систем и окон, не защищенных теплоизоляцией;
- весы должны быть установлены на прочных лабораторных столах;
- время выдержки распакованных весов в лабораторном помещении перед началом поверки должно быть не менее 12 часов;
- перед проведением поверки весы должны быть включены в сеть и выдержаны во включенном состоянии согласно времени, указанному в руководстве по эксплуатации;
- перед проведением поверки весы должны быть установлены по уровню.

4. ПРОВЕДЕНИЕ ПОВЕРКИ

4.1. Внешний осмотр

При внешнем осмотре должно быть установлено соответствие весов следующим требованиям:

- обеспечение сохранности надписей и лакокрасочных покрытий;
- наличие маркировки и комплектующих изделий согласно комплекту поставки;
- отсутствие видимых повреждений сборочных единиц, электромонтажа, целостность соединительных кабелей.

4.2 Опробование

Подключить весы к сети питания. Включить весы. На табло устанавливаются нулевые показания. Изображение цифр и символов на дисплее должно быть четким.

4.3 Определение погрешности взвешивания

Погрешность взвешивания весов определяют при нагружении весов поочередно гирями, номинальное значение массы которых указано в Приложении 2, в следующей последовательности:

- а) установить нулевые показания весов на табло;
- б) поместить гирю в центр чашки весов;
- в) снять показания весов после их стабилизации;
- г) снять гирю с чашки, дождаться установления показаний;
- д) выполнить операции по п. п. а) -г) для следующих нагрузок.

Погрешность взвешивания следует определять, как разность между показаниями весов и действительным значением массы эталонных гирь, помещенных на чашку весов по формуле:

$$\Delta_i = L_{pi} - r_i, \quad (1)$$

где L_{pi} - показание весов,

r_i - действительное значение массы эталонных гирь, помещенных на чашку весов.

Погрешность взвешивания не должна превышать допустимых значений погрешности, указанных в Приложении 1.

4.4 Размах показаний при НПВ и непостоянство показаний ненагруженных весов определяют в следующей последовательности:

- а) установить нулевые показания весов на табло;
- б) на чашку в центр поместить гири, по массе соответствующие НПВ (Приложение 2) и зафиксировать показания весов.

Эту операцию повторяют пять раз. После этого определяется положение равновесия ненагруженных весов.

За размах показаний Δp принимают наибольшую разность между показаниями нагруженных весов:

$$\Delta p = L_{p \max} - L_{p \min}, \quad (2)$$

где $L_{p \max}$, $L_{p \min}$ - наибольшее и наименьшее показания нагруженных весов.

Непостоянство показаний ненагруженных весов соответствует разности между положениями равновесия ненагруженных весов в конце и начале их испытаний.

4.5 Определение независимости показаний весов от положения груза на чашке.

Независимость показаний весов от положения груза на чашке определяют гирями, номинальное значение массы которых указано в Приложении 2. Устанавливают нулевые показания на табло и помещают гирю (гири) в центр чашки, а затем поочередно на каждую четверть чашки, при этом гиря (гири) не должна выходить за пределы контура чашки. При каждом положении гири (гирь) на чашке снимают показания весов. Операцию поверки проводят дважды.

Погрешность взвешивания определяют как наибольшую разность между показаниями весов при смещенном от центра положении гири (гирь) на чашке и показанием весов при центральном положении гири (гирь) по формуле:

$$\Delta_p = L_i - L_l, \quad (3)$$

где L_i - показание весов при смещенном от центра положении гири (гирь),

L_l - показание весов при центральном положении гири (гирь).

Погрешность взвешивания не должна превышать допустимых значений погрешности, указанных в Приложении 1.

4.6 Определение среднего квадратического отклонения показаний весов

Среднее квадратическое отклонение (СКО) показаний весов определяют при нагрузках, указанных в Приложении 2, в следующей последовательности:

- а) установить нулевые показания весов на табло;

- б) снять 1-е показание весов без нагрузки L_{01} ;
- в) поместить гирю в центр чашки весов;
- г) снять 1-е показание весов с нагрузкой - L_{p1} ;
- д) снять гирю, снять 2-е показание весов без нагрузки - L_{02} ;
- е) вновь поместить гирю в центр чашки весов;
- ж) вновь снять 2-е показания весов с нагрузкой - L_{p2} ;
- з) операции повторить до получения 20 показаний весов без нагрузки и 20 показаний с нагрузкой.

Затем вычисляют разности показаний нагруженных и ненагруженных весов по формуле:

$$L_i = L_{pi} - L_{0i} \quad (4)$$

где $i = 1, 2, 3 \dots 20$.

Просуммировав полученные разности L_i и поделив полученную сумму на 20, находят среднее арифметическое значение разностей показаний $\bar{L}$:

$$\bar{L} = \frac{\sum_{i=1}^{20} L_i}{20} \quad (5)$$

Затем по формуле:

$$\tilde{\sigma} = \sqrt{\frac{\sum_{i=1}^{20} (L_i - \bar{L})^2}{19}} \quad (6)$$

вычисляют среднее квадратическое отклонение (СКО) показаний весов.

Среднее квадратическое отклонение показаний весов не должно превышать значений, указанных в Приложении 1.

4.7 Определение диапазона выборки массы тары.

Определение диапазона выборки массы тары производится при значениях массы тары, указанных в Приложении 2, в следующей последовательности:

- а) установить нулевые показания весов на табло;
- б) поместить гирю в центр чашки весов;
- в) ввести значение массы тары;
- г) нагружать весы гирями, значения массы которых указаны в Приложении 2.

Погрешность взвешивания следует определять, как разность между показаниями весов и действительным значением массы эталонных гирь, помещенных на чашку весов по формуле (1).

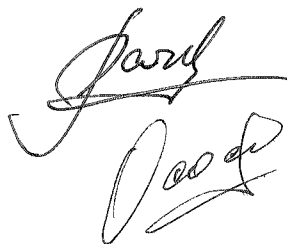
Погрешность взвешивания не должна превышать допустимых значений погрешности, указанных в Приложении 1.

5 ОФОРМЛЕНИЕ РЕЗУЛЬТАТОВ ПОВЕРКИ

5.1 При положительных результатах поверки выдается свидетельство о поверке установленной формы.

5.2 В случае отрицательных результатов поверки весы к применению не допускают, на них выдают извещение о непригодности с указанием причины.

Зам. начальника отдела
ФГУП «ВНИИМС»
Инженер
ФГУП «ВНИИМС»



А.Е. Рачковский

З.И. Осока

Наименование параметра		Модификация весов			
		ЕК-400Н	ЕК-600Н	ЕК-4000Н	ЕК-6000Н
1	Наибольший предел взвешивания (НПВ), г	400	600	4000	6000
2	Наименьший предел взвешивания (НмПВ), г	0,2	0,2	5	5
3	Дискретность отсчета (d), г	0,01	0,01	0,1	0,1
4	Цена поверочного деления (e), г	0,01	0,1	0,1	1
5	Число поверочных делений (n)	40000	6000	40000	6000
6	Класс точности	Средний III (по ГОСТ 29329-92)	Высокий II (по ГОСТ 24104-01)	Средний III (по ГОСТ 29329-92)	Высокий II (по ГОСТ 24104-01)
7	Пределы допускаемой погрешности взвешивания при первичной поверке (в эксплуатации) для весов по ГОСТ 29329-92, г: от НмПВ до 500е вкл. св. 500е до 2000е вкл. св. 2000е	±0,01(±0,01) ±0,01(±0,02) ±0,02(±0,03)	-	±0,1(±0,1) ±0,1(±0,2) ±0,2(±0,3)	-
8	Пределы допускаемой погрешности взвешивания во всем диапазоне при первичной поверке (в эксплуатации) для весов по ГОСТ 24104-01	-	±0,03(±0,05)	-	±0,3(±0,5)
9	Среднее квадратическое отклонение показаний весов (СКО), г	0,01(0,0167)	0,01(0,0167)	0,1(0,167)	0,1(0,167)
10	Диапазон выборки массы тары, г	0...400	0...600	0...4000	0...6000
11	Время взвешивания, с, не более	2			
12	Диапазон рабочих температур, °С	От плюс 5 до плюс 40			
13	Параметры адаптера сетевого питания: - напряжение на входе, В - частота, Гц - потребляемая мощность, ВА	220 ^{+10%} _{-15%} 50±1 4,5			
14	Напряжение электрического питания от источника постоянного тока, В	9			
15	Габаритные размеры, мм	253×200×73			
16	Масса весов, кг, не более	1,5		1,6	
17	Вероятность безотказной работы за 1000 ч	0,92			
18	Средний срок службы, лет	8			

Таблица 2

Модель весов	Номинальное значение массы гирь для определения:											Независимо- сти показан- ий весов от положения груза на чашке, г	СКО, г
	Погрешности взвешивания, г												
	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10			
ЕК-400Н	0,2	10	50	100	150	200	250	300	350	400	130	400	
ЕК-600Н	0,2	10	80	150	230	300	380	450	530	600	200	600	
ЕК-4000Н	5	50	500	1000	1500	2000	2500	3000	3500	4000	1300	4000	
ЕК-6000Н	5	50	800	1500	2300	3000	3800	4500	5300	6000	2000	6000	

Таблица 3

Модель весов	Номинальное значение массы гирь для определения:					
	Значения массы тары, г	Погрешности взвешивания, г				
		1	2	3	4	5
ЕК-400Н	20	5	50	200	300	380
	200	5	50	100	150	200
ЕК-600Н	20	20	150	300	450	580
	300	20	90	160	230	300
ЕК-4000Н	100	20	500	2000	3000	3900
	2000	20	500	1000	1500	2000
ЕК-6000Н	100	50	1500	3000	4500	6000
	3000	50	900	1600	2300	3000