

СОГЛАСОВАНО

Директор направления - ОК и НИР
ФГУП «НПО «Аврора»

В.М. Корчанов

«__» _____ 200_ г.

УТВЕРЖДАЮ

Начальник ГЦИ СИ «Воентест» 32
ГНИИ МО РФ

1908

С.И. Донченко

«28» _____ 200_ г.



Система «Корракс-01»

Методика поверки измерительных
каналов

ДАИЕ.421455.124 Д65

СОГЛАСОВАНО

Зам. Начальник 304 ВП МО РФ

П.С. Шафский
Е.А. Авсеенков

«__» _____ 200_ г.

Инв. № подл.	Подп. и дата
Взам. инв. №	Инв. № дубл.
Подп. и дата	Подп. и дата

Содержание

1	Операции поверки	3
2	Средства поверки	4
3	Основные характеристики ИК	5
4	Требования к квалификации поверителей и безопасности	7
5	Условия поверки и подготовка к ней	8
6	Проведение поверки	9
6.1	Внешний осмотр	9
6.2	Опробование	9
6.3	Определение метрологических характеристик ИК	9
7	Оформление результатов поверки	11
Приложение А Перечень поверяемых ИК		12
Приложение Б Форма протокола поверки однотипных ИК		30

Перв. примен.
Справ. №

Подп. и дата
Инв. № дубл.
Взам. инв. №
Подп. и дата

Инв. № подл.

ДК	Брыкалов			
ГК	Черняков			
ГМ	Гергишанов			
ВИЗ	Суматохин			

--	--	--

--

ДАИЕ.421455.124 Д65

Изм	Лист	№ докум.	Подп.	Дата
		Суматохин		
		Хабаров		
		Юдин		

Система «Корракс-01»
Методика поверки измерительных каналов

Лит.	Лист	Листов
	2	20

Настоящая методика распространяется на измерительные каналы (далее ИК) в составе систем «Корракс-01» и устанавливает методику их поверки.

Межповерочный интервал ИК – пять лет.

1 Операции поверки.

1.1 При проведении поверки ИК выполняются операции, указанные в таблице 1.

Таблица 1 – Операции поверки

Наименование операции	Номер пункта методики поверки	Проведение операции при	
		первичной поверке (после ремонта)	периодической поверке
1 Внешний осмотр	6.1	да	да
2 Опробование	6.2	да	да
3 Определение основной абсолютной погрешности измерений угла поворота руля	6.3	да	да
4 Оформление результатов поверки	7	да	да

Примечание - После ремонта или замены любого измерительного компонента проводится повторная поверка ИК с датчиком.

Инд. № дубл.	Подп. и дата
Взам. инв. №	Подп. и дата
Инд. № подл.	Подп. и дата

Утв.	Лист	№ докум.	Подп.	Дата
------	------	----------	-------	------

ДАИЕ.421455.124 Д65

2 Средства поверки

2.1 Рекомендуемые основные и вспомогательные средства поверки приведены в таблице 2.

2.2 В качестве рабочего эталона для задания входного сигнала использовать средства измерений, имеющие в диапазоне значений задаваемого входного сигнала абсолютную погрешность в условиях поверки не более 0,2 предела допускаемой абсолютной погрешности поверяемого ИК.

Таблица 2 – Основные средства поверки

Номер пункта методики поверки	Наименование рабочих эталонов или вспомогательных средств поверки. Номер документа, регламентирующего технические требования к рабочим эталонам или вспомогательным средствам. Разряд по государственной поверочной схеме и (или) метрологические и основные технические характеристики
6.3	Квадрант оптический КО-1М (типа КО-30 ГОСТ 14967-69): диапазон воспроизведения угла от минус 120 ⁰ до 1200; пределы допускаемой основной погрешности ± 30''
	<i>Вспомогательные средства поверки</i>
5.1	Термометр ртутный стеклянный лабораторный ТЛ-2: диапазон измерений от 0 до 100°C; цена деления 1 °C
5.1	Психрометр аспирационный М-34-М: диапазон измерений относительной влажности от 10 до 100 %, пределы допускаемой погрешности измерений ± 10 %
5.1	Барометр-анероид контрольный М-67: диапазон измерений от 81 до 105 кПа (610-790 мм рт. ст.), пределы допускаемой погрешности измерений ±0,106 кПа (±0,8 мм рт. ст.)
<p>Примечания</p> <p>1 Средства поверки, приведенные в таблице 2, должны иметь действующие свидетельства о поверке</p> <p>2 Разрешается замена средств поверки, указанных в таблице 2, на другие, погрешности которых не превышают установленные пределы допустимых значений</p>	

Ив. № подл.	Подп. и дата
Взам. инв. №	Ив. № дубл.
Подп. и дата	Подп. и дата

Утв.	Лист	№ докум.	Подп.	Дата
------	------	----------	-------	------

ДАИЕ.421455.124 Д65

Лист
4

Инв. № подл.	Подп. и дата	Взам. инв. №	Инв. № дубл	Подп. и дата

Таблица 3

Наименование параметра	Тип датчика	Рабочий диапазон измерений датчика	Выходной сигнал датчика	Пределы допускаемой основной погрешности	Количество ИК
Угол поворота руля	2,5 БВТ-С-5	$\pm 360^{\circ}$	от 0 до 2,5 В (1000 Гц)	в диапазоне от минус 0,5 до 0,5° $\pm 1,0^{\circ}$ в диапазонах от минус 35 до минус 0,5° и от 0,5 до 35° $\pm 1,5^{\circ}$	

Изм.	
Лист	
№ докум.	
Подп.	
Да-	

ДАИЕ.421455.124 Д65

Лист	6
------	---

4 Требования к квалификации поверителей и безопасности

4.1 К поверке ИК допускаются специалисты, аттестованные в качестве поверителей в порядке, установленном Ростехрегулированием.

4.2 Поверитель должен пройти инструктаж по технике безопасности и иметь удостоверение на право работы на электроустановках с напряжением до 1000 В с группой допуска не ниже III.

4.3 При проведении поверки необходимо соблюдать требования безопасности, установленные в эксплуатационной документации на систему и применяемые средства поверки.

Инд. № подл.	Подп. и дата	Взам. инв. №	Инд. № лубл.	Подп. и дата

Угв.	Лист	№ докум.	Подп.	Дата

ДАИЕ.421455.124 Д65

Лист
7

6 Проведение поверки

6.1 Внешний осмотр

6.1.1 При внешнем осмотре ИК проверить маркировку, наличие необходимых надписей на наружных панелях, комплектность, состояние коммуникационных и энергетических линий связи (шин, кабелей), отсутствие механических повреждений.

Не допускаются к дальнейшей поверке ИК, у которых обнаружено неудовлетворительное крепление соединителей, грубые механические повреждения, обугливание изоляции и прочие повреждения.

6.2 Опробование

6.2.1 Опробование ИК совмещается с проверкой системы «Корракс-01» на функционирование в соответствии с руководством по эксплуатации.

Результаты опробования считать положительными, если наблюдается успешное прохождение тестов.

6.3 Определение основной абсолютной погрешности измерений угла поворота руля

Перечень ИК угла поворота руля приведен в таблице А.1 приложения А. Обобщенная структурная схема ИК приведена на рисунке 1. Последовательно для каждого поверяемого ИК выполняют следующие операции:

На датчике угла поворота закрепить оптический квадрант, для чего отвернуть четыре болта крепления прибора KR8 (левого борта) к основанию рулевой машины, отсоединить рычаг прибора от связи с баллером руля. Установить прибор на подставку, направив вертикально рычаг прибора KR8. На

Инд. № полл.	Подп. и дата	Взам. инв. №	Инд. № дубл.	Подп. и дата

Утв.	Лист	№ докум.	Подп.	Дата

ДАИЕ.421455.124 Д65

Лист
9

рычаге прибора закрепить приспособление ДАИЕ.723311.037 из комплекта ЗИП длительной эксплуатации. На площадку приспособления установить оптический квадрант.

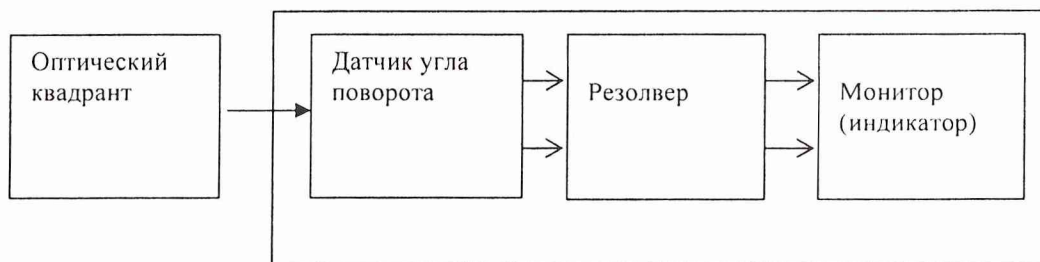


Рисунок 1 - Обобщенная структурная схема ИК

Входной сигнал ИК в соответствующих проверяемых точках, границы допускаемых значений выходного сигнала указаны в таблице приложения А.

Последовательно поворачивая вал датчика, устанавливая по показаниям квадранта значения угла поворота руля, соответствующие проверяемой точке, зафиксировать показания на мониторе (индикаторе) в каждой проверяемой точке. Информацию о полученных результатах заносить в таблицу приложения А.

Повторить проверку с прибором KR8 правого борта.

5.4.3. Определение основной абсолютной погрешности измерений ИК проводить по формуле (1):

$$\Delta_{\text{ИК}} = Y_{\text{И}} - Y_{\text{З}} \quad , \quad (1)$$

где $\Delta_{\text{ИК}}$ - основная абсолютная погрешность измерений в градусах;
 $Y_{\text{И}}$ - измеренное ИК значение параметра в градусах;
 $Y_{\text{З}}$ - задаваемое значение входного (эталонного) сигнала в градусах.

5.4.4 Результаты поверки считать положительными, если значения основной абсолютной погрешности измерений угла поворота руля находятся в пределах:

в диапазоне измерений от минус 0,5 до минус 0,5° ± 1,0°;

в диапазонах измерений от минус 35 до минус 0,5° и от 0,5 до 35° ± 1,5°.

Индв. № подл.	Подп. и дата
Взам. инв. №	Индв. № дубл.
Подп. и дата	Подп. и дата

Утв.	Лист	№ докум.	Подп.	Дата

7 Оформление результатов поверки


7.1 Результаты поверки ИК оформляются протоколами на каждый вид параметров системы. Рекомендуемая форма протокола поверки ИК приведена в приложении Б.

7.2 При отрицательных результатах поверки принимаются меры по устранению выявленных недостатков, после чего проводится повторная поверка ИК.

Зам. начальника отдела ГЦИ СИ «Воентест»
32 ГНИИИ МО РФ


Р.А. Родин

Научный сотрудник ГЦИ СИ «Воентест»
32 ГНИИИ МО РФ


С.Н. Чурилов

Старший научный сотрудник ГЦИ СИ «Воентест»
32 ГНИИИ МО РФ


А.А. Горбачев

Инв. № подл.	Подп. и дата	Взам. инв. №	Инв. № дубл.	Подп. и дата	ДАИЕ.421455.124 Д65	Лист
						11
Утв.	Лист	№ докум.	Подп.	Дата		

Инв. № подл.	Подп. и дата	Взам. инв. №	Инв. № дубл.	Подп. и дата

Приложение А
(Обязательное)

Индекс датчика	Диапазон измерений	Входной сигнал, Y_3	Измеренное значение угла поворота, Y_i				Основная абсолютная погрешность				Примечание		
			ЖКИ POST	ЖКИ POST	ЖКИ POST	ЖКИ POST	допускаемое значение	фактическое значение					
			19 (1м, 1д)**)	19 (1м, 2д)	19 (2м, 1д)	19 (2м, 2д)		ЖКИ POST	ЖКИ POST	ЖКИ POST		ЖКИ POST	
KR8 (ЛБ))	от 0 до 35°	0 ⁰ 10 ⁰ 20 ⁰ 30 ⁰ 35 ⁰					±1 ⁰ ±1,5 ⁰ ±1,5 ⁰ ±1,5 ⁰ ±1,5 ⁰						
	от 0 до минус 35°	минус 0 ⁰ минус 10 ⁰ минус 20 ⁰ минус 30 ⁰ минус 35 ⁰					±1 ⁰ ±1,5 ⁰ ±1,5 ⁰ ±1,5 ⁰ ±1,5 ⁰						

Перечень измерительных каналов системы «Корракс-01»

Таблица А1 - ИК угла перекладки рулей

Изм. Пятер
№ докум
Полп
Дата

ДАИЕ.421455.215 Д62

Лист

Инв. № подл.	Подп. и дата	Взам. инв. №	Инв. № дубл.	Подп. и дата

Ид.	Подп.
№ докум.	Подп.
Дата	

1

Продолжение таблицы А

Индекс датчика	Диапазон измерений	Входной сигнал, Y_3	Измеренное значение угла поворота, Y_i				Основная абсолютная погрешность				Примечание		
			МПС POST	МПС POST	МПС POST	МПС POST	допускаемое значение	фактическое значение					
			19 (1м, 1д)	19 (1м, 2д)	19 (2м, 1д)	19 (2м, 2д)		МПСР OST	МПС POST	МПС POST		МПС POST	
KR8 (ЛБ)	от 0 до 35°	0 ⁰ 10 ⁰ 20 ⁰ 30 ⁰ 35 ⁰					±1 ⁰ ±1,5 ⁰ ±1,5 ⁰ ±1,5 ⁰ ±1,5 ⁰						
	от 0 до минус 35°	минус 0 ⁰ минус 10 ⁰ минус 20 ⁰ минус 30 ⁰ минус 35 ⁰					±1 ⁰ ±1,5 ⁰ ±1,5 ⁰ ±1,5 ⁰ ±1,5 ⁰						

ДАИЕ.421455.215 Д62

Инв. № годл.	Подп. и дата	Взам. инв. №	Инв. № дубл.	Подп. и дата

Продолжение таблицы А1

Индекс датчика	Диапазон измерений	Входной сигнал, Y_3	Измеренное значение угла поворота, $Y_{и}$				Основная абсолютная погрешность				Примечание	
			ЖКИ POST	ЖКИ POST	ЖКИ POST	ЖКИ POST	допускаемое значение	фактическое значение				
			21 (1м, 1д)	21 (1м, 2д)	21 (2м, 1д)	21 (2м, 2д)		ЖКИ POST	ЖКИ POST	ЖКИ POST		ЖКИ POST
KR8 (ЛБ)	от 0 до 35°	0° 10° 20° 30° 35°					±1° ±1,5° ±1,5° ±1,5° ±1,5°					
	от 0 до минус 35°	минус 0° минус 10° минус 20° минус 30° минус 35°					±1° ±1,5° ±1,5° ±1,5° ±1,5°					

ДАИЕ.421455.215 Д62

Инв. № подл.	Подп. и дата	Взам. инв. №	Инв. № дубл.	Подп. и дата

Продолжение таблицы А

Индекс датчика	Диапазон измерений	Входной сигнал, Y_3	Измеренное значение угла поворота, Y_i				Основная абсолютная погрешность				Примечание	
			МПС POST	МПС POST	МПС POST	МПС POST	допускаемое значение	фактическое значение				
			21 (1м, 1д)	21 (2м, 2д)	21 (1м, 1д)	21 (2м, 2д)		МПСР OST 21 (1м, 1д)	МПС POST 21 (2м, 2д)	МПС POST 21 (1м, 1д)		МПС POST 21 (2м, 2д)
KR8 (ЛБ)	от 0 до 35°	0 ⁰ 10 ⁰ 20 ⁰ 30 ⁰ 35 ⁰					±1 ⁰ ±1,5 ⁰ ±1,5 ⁰ ±1,5 ⁰ ±1,5 ⁰					
	от 0 до минус 35°	минус 0 ⁰ минус 10 ⁰ минус 20 ⁰ минус 30 ⁰ минус 35 ⁰					±1 ⁰ ±1,5 ⁰ ±1,5 ⁰ ±1,5 ⁰ ±1,5 ⁰					

ДАНИЕ 421455.215 Д62

Инв. № подл.	Подп. и дата	Взам. инв. №	Инв. № дубл.	Подп. и дата

Продолжение таблицы А1

Индекс датчика	Диапазон измерений	Входной сигнал, Y_3	Измеренное значение угла поворота, $Y_{и}$				Основная абсолютная погрешность				Примечание	
			KR3 №1	KR3 №1	KR3 №2	KR3 №2	допускаемое значение	фактическое значение				
			(1м, 1д)	(2м, 1д)	(1м, 1д)	(2м, 1д)		KR3 №1	KR3 №1	KR3 №2		KR3 №2
						(1м, 1д)	(2м, 1д)	(1м, 1д)	(2м, 1д)			
KR8 (ЛБ)	от 0 до 35°	0 ⁰ 10 ⁰ 20 ⁰ 30 ⁰ 35 ⁰					±1 ⁰ ±1,5 ⁰ ±1,5 ⁰ ±1,5 ⁰ ±1,5 ⁰					
	от 0 до минус 35°	минус 0 ⁰ минус 10 ⁰ минус 20 ⁰ минус 30 ⁰ минус 35 ⁰					±1 ⁰ ±1,5 ⁰ ±1,5 ⁰ ±1,5 ⁰ ±1,5 ⁰					

ДАИЕ.421455.215 Д62

Инв. № подл.	Подп. и дата	Взам. инв. №	Инв. № дубл.	Подп. и дата

Продолжение таблицы А1

Индекс датчика	Диапазон измерений	Входной сигнал, Y_3	Измеренное значение угла поворота, $Y_{и}$				Основная абсолютная погрешность				Примечание	
			KR3 №3	KR3 №3	KR3 №4	KR3 №4	допускаемое значение	фактическое значение				
			(1м, 1д)	(2м, 1д)	(1м, 1д)	(2м, 1д)		KR3 №3	KR3 №3	KR3 №4		KR3 №4
						(1м, 1д)	(2м, 1д)	(1м, 1д)	(2м, 1д)			
KR8 (ЛБ)	от 0 до 35°	0° 10° 20° 30° 35°					±1° ±1,5° ±1,5° ±1,5° ±1,5°					
	от 0 до минус 35°	минус 0° минус 10° минус 20° минус 30° минус 35°					±1° ±1,5° ±1,5° ±1,5° ±1,5°					

ДАИЕ.421455.215 Д62

Инв. № подл.	Подп. и дата	Взам. инв. №	Инв. № дубл.	Подп. и дата

Продолжение таблицы А1

Индекс датчика	Диапазон измерений	Входной сигнал, Y_3	Измеренное значение угла поворота, Y_i				Основная абсолютная погрешность				Примечание	
			KR3 №5 (1м, 1д)	KR3 №5 (2м, 1д)	KR3 №6 (1м, 1д)	KR3 №6 (2м, 1д)	допускаемое значение	фактическое значение				
								KR3 №5 (1м, 1д)	KR3 №5 (2м, 1д)	KR3 №6 (1м, 1д)		KR3 №6 (2м, 1д)
KR8 (ЛБ)	от 0 до 35°	0 ⁰ 10 ⁰ 20 ⁰ 30 ⁰ 35 ⁰					±1 ⁰ ±1,5 ⁰ ±1,5 ⁰ ±1,5 ⁰ ±1,5 ⁰					
	от 0 до минус 35°	минус 0 ⁰ минус 10 ⁰ минус 20 ⁰ минус 30 ⁰ минус 35 ⁰					±1 ⁰ ±1,5 ⁰ ±1,5 ⁰ ±1,5 ⁰ ±1,5 ⁰					

ДАИЕ.421455.215 Д62

Инв. № годл.	Подп. и дата	Взам. инв. №	Инв. № дубл.	Подп. и дата

Продолжение таблицы А1

Индекс датчика	Диапазон измерений	Входной сигнал, Y_3	Измеренное значение угла поворота, Y_i				Основная абсолютная погрешность				Примечание	
			KR3 №7	KR3 №7	KR3 №8	KR3 №8	допускаемое значение	фактическое значение				
			(1м, 1д)	(2м, 1д)	(1м, 1д)	(2м, 1д)		KR3 №7 (1м, 1д)	KR3 №7 (2м, 1д)	KR3 №8 (1м, 1д)		KR3 №8 (2м, 1д)
KR8 (ЛБ)	от 0 до 35°	0 ⁰ 10 ⁰ 20 ⁰ 30 ⁰ 35 ⁰					±1 ⁰ ±1,5 ⁰ ±1,5 ⁰ ±1,5 ⁰ ±1,5 ⁰					
	от 0 до минус 35°	минус 0 ⁰ минус 10 ⁰ минус 20 ⁰ минус 30 ⁰ минус 35 ⁰					±1 ⁰ ±1,5 ⁰ ±1,5 ⁰ ±1,5 ⁰ ±1,5 ⁰					

ДАИЕ.421455.215 Д62

Инв. № подл.	Подп. и дата	Взам. инв. №	Инв. № дубл.	Подп. и дата

Продолжение таблицы А1

Индекс датчика	Диапазон измерений	Входной сигнал, Y_3	Измеренное значение угла поворота, $Y_{и}$				Основная абсолютная погрешность				Примечание	
			KR3 №9 (1м, 1д)	KR3 №9 (2м, 1д)	ЖКИ KR2 PUMP 1	ЖКИ KR2 PUMP 2	допускаемое значение	фактическое значение				
								KR3 №9 (1м, 1д)	KR3 №9 (2м, 1д)	ЖКИ KR2 PUMP 1		ЖКИ KR2 PUMP 2
KR8 (ЛБ)	от 0 до 35°	0 ⁰ 10 ⁰ 20 ⁰ 30 ⁰ 35 ⁰					±1 ⁰ ±1,5 ⁰ ±1,5 ⁰ ±1,5 ⁰ ±1,5 ⁰					
	от 0 до минус 35°	минус 0 ⁰ минус 10 ⁰ минус 20 ⁰ минус 30 ⁰ минус 35 ⁰					±1 ⁰ ±1,5 ⁰ ±1,5 ⁰ ±1,5 ⁰ ±1,5 ⁰					

ДАИЕ.421455.215 Д62

Инв. № подл.	Подп. и дата	Взам. инв. №	Инв. № дубл.	Подп. и дата

Лист	
№ документа	
Дата	
Дата	

Продолжение таблицы А1

Индекс датчика	Диапазон измерений	Входной сигнал, Y_3	Измеренное значение угла поворота, $Y_{и}$				Основная абсолютная погрешность				Примечание		
			ЖКИ POST	ЖКИ POST	МПС POST	МПС POST	допускаемое значение	фактическое значение					
			19 (1м, 3д)	19 (2м, 3д)	19 (1м, 3д)	19 (2м, 3д)		ЖКИ POST	ЖКИ POST	МПС POST		МПС POST	
KR8 (ПрБ)	от 0 до 35°	0° 10° 20° 30° 35°					±1° ±1,5° ±1,5° ±1,5° ±1,5°						
	от 0 до минус 35°	минус 0° минус 10° минус 20° минус 30° минус 35°					±1° ±1,5° ±1,5° ±1,5° ±1,5°						

ДАНИЕ.421455.215 Д62

Лист

Инв. № подл.	Подп. и дата	Взам. инв. №	Инв. № дубл.	Подп. и дата

Продолжение таблицы А1

Индекс датчика	Диапазон измерений	Входной сигнал, Y_3	Измеренное значение угла поворота, $Y_{и}$				Основная абсолютная погрешность				Примечание		
			ЖКИ POST	ЖКИ POST	МПС POST	МПС POST	допускаемое значение	фактическое значение					
			21 (1м, 3д)	21 (2м, 3д)	21 (1м, 3д)	21 (2м, 3д)		ЖКИ POST	ЖКИ POST	МПС POST		МПС POST	
KR8 (ПрБ)	от 0 до 35°	0° 10° 20° 30° 35°					±1 ⁰ ±1,5 ⁰ ±1,5 ⁰ ±1,5 ⁰ ±1,5 ⁰						
	от 0 до минус 35°	минус 0° минус 10° минус 20° минус 30° минус 35°					±1 ⁰ ±1,5 ⁰ ±1,5 ⁰ ±1,5 ⁰ ±1,5 ⁰						

ДАНИЕ.421.455.215 Д62

Инв. № подл.	Подп. и дата	Взам. инв. №	Инв. № дубл.	Подп. и дата

Продолжение таблицы А1

Индекс датчика	Диапазон измерений	Входной сигнал, Y_3	Измеренное значение угла поворота, $Y_{и}$				Основная абсолютная погрешность				Примечание	
			KR3 №1 (1м, 2д)	KR3 №1 (2м, 2д)	KR3 №2 (1м, 2д)	KR3 №2 (2м, 2д)	допускаемое значение	фактическое значение				
								KR3 №1 (1м, 2д)	KR3 №1 (2м, 2д)	KR3 №2 (1м, 2д)		KR3 №2 (2м, 2д)
KR8 (ПрБ)	от 0 до 35°	0 ⁰ 10 ⁰ 20 ⁰ 30 ⁰ 35 ⁰					±1 ⁰ ±1,5 ⁰ ±1,5 ⁰ ±1,5 ⁰ ±1,5 ⁰					
	от 0 до минус 35°	минус 0 ⁰ минус 10 ⁰ минус 20 ⁰ минус 30 ⁰ минус 35 ⁰					±1 ⁰ ±1,5 ⁰ ±1,5 ⁰ ±1,5 ⁰ ±1,5 ⁰					

ДАИЕ.421455.215 Д162

Инв. № подл.	Подп. и дата	Взам. инв. №	Инв. № дубл.	Подп. и дата

Продолжение таблицы А1

Индекс датчика	Диапазон измерений	Входной сигнал, Y_3	Измеренное значение угла поворота, Y_i				Основная абсолютная погрешность				Примечание	
			КРЗ №3	КРЗ №3	КРЗ №4	КРЗ №4	допускаемое значение	фактическое значение				
			(1м, 2д)	(2м, 2д)	(1м, 2д)	(2м, 2д)		КРЗ №3	КРЗ №3	КРЗ №4		КРЗ №4
						(1м, 2д)	(2м, 2д)	(1м, 2д)	(2м, 2д)			
КР8 (ПрБ)	от 0 до 35°	0 ⁰ 10 ⁰ 20 ⁰ 30 ⁰ 35 ⁰					±1 ⁰ ±1,5 ⁰ ±1,5 ⁰ ±1,5 ⁰ ±1,5 ⁰					
	от 0 до минус 35°	минус 0 ⁰ минус 10 ⁰ минус 20 ⁰ минус 30 ⁰ минус 35 ⁰					±1 ⁰ ±1,5 ⁰ ±1,5 ⁰ ±1,5 ⁰ ±1,5 ⁰					

ДАИЕ.421455.215 Д62

Инв. № годл.	Подп. и дата	Взам. инв. №	Инв. № дубл.	Подп. и дата

Продолжение таблицы А1

Индекс датчика	Диапазон измерений	Входной сигнал, Y_3	Измеренное значение угла поворота, $Y_{и}$				Основная абсолютная погрешность				Примечание		
			KR3 №5 (1м, 2д)	KR3 №5 (2м, 2д)	KR3 №6 (1м, 2д)	KR3 №6 (2м, 2д)	допускаемое значение	фактическое значение					
			KR3 №5 (1м, 2д)	KR3 №5 (2м, 2д)	KR3 №6 (1м, 2д)	KR3 №6 (2м, 2д)		KR3 №5 (1м, 2д)	KR3 №5 (2м, 2д)	KR3 №6 (1м, 2д)		KR3 №6 (2м, 2д)	
KR8 (ПрБ)	от 0 до 35°	0 ⁰ 10 ⁰ 20 ⁰ 30 ⁰ 35 ⁰					±1 ⁰ ±1,5 ⁰ ±1,5 ⁰ ±1,5 ⁰ ±1,5 ⁰						
	от 0 до минус 35°	минус 0 ⁰ минус 10 ⁰ минус 20 ⁰ минус 30 ⁰ минус 35 ⁰					±1 ⁰ ±1,5 ⁰ ±1,5 ⁰ ±1,5 ⁰ ±1,5 ⁰						

ДАИЕ.421455.215 Д62

Инв. № подл.	Подп. и дата	Взам. инв. №	Инв. № дубл.	Подп. и дата

Продолжение таблицы А1

Индекс датчика	Диапазон измерений	Входной сигнал, Y_3	Измеренное значение угла поворота, $Y_{и}$				Основная абсолютная погрешность				Примечание	
			KR3 №7	KR3 №7	KR3 №8	KR3 №8	допускаемое значение	фактическое значение				
			(1м, 2д)	(2м, 2д)	(1м, 2д)	(2м, 2д)		KR3 №7 (1м, 2д)	KR3 №7 (2м, 2д)	KR3 №8 (1м, 2д)		KR3 №8 (2м, 2д)
KR8 (ПрБ)	от 0 до 35°	0° 10° 20° 30° 35°					±1° ±1,5° ±1,5° ±1,5° ±1,5°					
	от 0 до минус 35°	минус 0° минус 10° минус 20° минус 30° минус 35°					±1° ±1,5° ±1,5° ±1,5° ±1,5°					

ДАНИЕ.421455.215 Д62

Инв. № подл.	Подп. и дата	Взам. инв. №	Инв. № дубл.	Подп. и дата

Табл. №	Лист
№ документа	Дата
Дата	

Продолжение таблицы А1

Индекс датчика	Диапазон измерений	Входной сигнал, Y_3	Измеренное значение угла поворота, $Y_{и}$				Основная абсолютная погрешность				Примечание
			KR3 №9 (1м, 2д)	KR3 №9 (2м, 2д)	ЖКИ KR2 PUMP 3	допускаемое значение	фактическое значение				
							KR3 №9 (1м, 2д)	KR3 №9 (2м, 2д)	ЖКИ KR2 PUMP 3		
KR8 (ПрБ)	от 0 до 35°	0° 10° 20° 30° 35°				±1° ±1,5° ±1,5° ±1,5° ±1,5°					
	от 0 до минус 35°	минус 0° минус 10° минус 20° минус 30° минус 35°				±1° ±1,5° ±1,5° ±1,5° ±1,5°					

Примечание – * - ЛБ – левый борт, ПрБ – правый борт.

** - 1м - первая магистраль связи, 2м – вторая магистраль связи,

1д – первый датчик KR8 левого борта, 2д - второй датчик KR8 левого борта,

3д – датчик KR8 правого борта

Приложение Б

(рекомендуемое)

Форма протокола поверки однотипных ИК

Протокол № _____ от _____ 200__

поверки измерительных каналов (ИК) изделия _____

(Шифр системы)

ИК

(Наименование типа измерительных каналов)

(Обозначение прибора(-ов), заводской номер)

Проверяемые метрологические характеристики (МХ):

Диапазон измерений	Предел допускаемой основной абсолютной погрешности измерений (ПДОА ПИ)	Количество ИК	Примечание

Условия поверки:

Температура окружающего воздуха	_____ °С
Атмосферное давление воздуха	_____ кПа
Относительная влажность воздуха	_____ %

Результаты поверки ИК:

Наименование МХ	Индекс (клеммы) ИК	Результаты определения МХ (максимальное значение из четырех наблюдений)	Примечание
ПДОА ПИ			

Инв. № подл.	Подп. и дата
Взам. инв. №	Инв. № дубл.
Подп. и дата	Подп. и дата

Изм	Лист	№ докум.	Подп.	Дата
-----	------	----------	-------	------

ДАИЕ.421455.124 Д65

Вывод: По результатам поверки ИК допускаются (не допускаются) к применению.

Поверитель _____
(Подпись)

(Ф.И.О.)

Инва. № подл.	Подп. и дата	Взам. инв. №	Инва. № дубл.	Подп. и дата

Изм	Лист	№ докум.	Подп.	Дата

ДАИЕ.421455.124 Д65

