

2941



УТВЕРЖДАЮ
Руководитель ГЦИ СИ ФБУ
«ГНМЦ Минобороны России»
В. В. Швыдун
24 02 2015



УТВЕРЖДАЮ
Руководитель ГЦИ СИ ФГУП
«ВНИИМ им. Д.И. Менделеева»
Н.И. Ханов
2014

Инструкция

Система измерительная для стендовых испытаний
хвостовой трансмиссии вертолетов
СИХТ-4

Методика поверки
СТ12-014.01 МП

где A_3 - значение физической величины в соответствии с таблицей 3 для п. 7.3;

A_4 - значение физической величины в соответствии с таблицей 4 для п. 7.4;

A_5 - значение физической величины в соответствии с таблицей 5 для п. 7.5;

A_6 - значение физической величины в соответствии с таблицей 6 для п. 7.6;

A_8, A_9 - значение физической величины в соответствии с таблицами 8, 9 для п. 7.7.

$A_{\text{эт}}$ - значение физической величины, установленное рабочим эталоном (при поверке комплектным методом) для п. 7.6.

8.2 Расчет значения приведенной погрешности

Значения приведенной погрешности измерений физической величины для каждой точки проверки определить по формуле:

$$\gamma_j = \frac{|\Delta A_j|}{P_j} \cdot 100\%, \quad (6)$$

где P_j – значение верхнего предела измерений.

8.2.1 За значение приведенной погрешности измерений физической величины γ_{max} принимать наибольшее из полученных в процессе измерений значение погрешности.

8.3 Расчет значения относительной погрешности

Значения относительной погрешности измерений физической величины для каждой точки проверки определить по формуле:

$$\delta_j = \frac{|\Delta A_j|}{A_j} \cdot 100\%, \quad (7)$$

где A_j – измеренное значение.

8.3.1 За значение относительной погрешности измерений физической величины δ_{max} принимать наибольшее из полученных в процессе измерений значение погрешности.

9 ОФОРМЛЕНИЕ РЕЗУЛЬТАТОВ ПОВЕРКИ

9.1 Результаты поверки заносятся в протокол поверки (Приложение Б).

9.2 При положительных результатах поверки оформляется свидетельство о поверке.

9.2.1 В свидетельство о поверке сделать запись следующего содержания:

«Настоящее свидетельство действительно только при наличии действующих свидетельств о поверке датчика крутящего момента Т10F – 1 шт., входящего в состав ИК крутящего момента силы; датчика тахометрического МЭД-1 – 1 шт., входящего в состав ИК частоты вращения; датчиков силы S2M – 2 шт., входящих в состав ИК силы; вибропреобразователей AP2037-100 – 11 шт., входящих в состав ИК виброускорения*; термометра сопротивления ДТС-064 – 2 шт., входящего в состав ИК температуры рабочей жидкости; термометров сопротивления ТС742С – 7 шт., входящих в состав ИК температуры корпуса изделия».

* – запись вносится при поверке поэлементным методом.

9.3 При отрицательных результатах поверки применение системы запрещается, оформляется извещение о непригодности к применению с указанием причин забракования.

Начальник отдела
ГЦИ СИ ФБУ «ГНМЦ Минобороны России»



В.А. Кулак

Ведущий инженер
ГЦИ СИ ФГУП «ВНИИМ им. Д.И. Менделеева»

С.Н. Чурилов

где $A_э$ - значение физической величины в соответствии с таблицей 3 для п. 7.3;
 $A_э$ - значение физической величины в соответствии с таблицей 4 для п. 7.4;
 $A_э$ - значение физической величины в соответствии с таблицей 5 для п. 7.5;
 $A_э$ - значение физической величины в соответствии с таблицей 6 для п. 7.6;
 $A_э$ - значение физической величины в соответствии с таблицами 8, 9 для п. 7.7.
 $A_э$ - значение физической величины, установленное рабочим эталоном (при поверке комплектным методом) для п. 7.6.

8.2 Расчет значения приведенной погрешности

Значения приведенной погрешности измерений физической величины для каждой точки проверки определить по формуле:

$$\gamma_j = \frac{|\Delta A_j|}{P_j} \cdot 100\%, \quad (6)$$

где P_j – значение верхнего предела измерений.

8.2.1 За значение приведенной погрешности измерений физической величины γ_{max} принимать наибольшее из полученных в процессе измерений значение погрешности.

8.3 Расчет значения относительной погрешности

Значения относительной погрешности измерений физической величины для каждой точки проверки определить по формуле:

$$\delta_j = \frac{|\Delta A_j|}{A_j} \cdot 100\%, \quad (7)$$

где A_j – измеренное значение.

8.3.1 За значение относительной погрешности измерений физической величины δ_{max} принимать наибольшее из полученных в процессе измерений значение погрешности.

9 ОФОРМЛЕНИЕ РЕЗУЛЬТАТОВ ПОВЕРКИ

9.1 Результаты поверки заносятся в протокол поверки (Приложение Б).

9.2 При положительных результатах поверки оформляется свидетельство о поверке.

9.2.1 В свидетельство о поверке сделать запись следующего содержания:

«Настоящее свидетельство действительно только при наличии действующих свидетельств о поверке датчика крутящего момента Т10F – 1 шт., входящего в состав ИК крутящего момента силы; датчика тахометрического МЭД-1 – 1 шт., входящего в состав ИК частоты вращения; датчиков силы S2M – 2 шт., входящих в состав ИК силы; вибропреобразователей AP2037-100 – 11 шт., входящих в состав ИК виброускорения*; термометра сопротивления ДТС-064 – 2 шт., входящего в состав ИК температуры рабочей жидкости; термометров сопротивления ТС742С – 7 шт., входящих в состав ИК температуры корпуса изделия».

* – запись вносится при поверке поэлементным методом.

9.3 При отрицательных результатах поверки применение системы запрещается, оформляется извещение о непригодности к применению с указанием причин забракования.

Начальник отдела
ГЦИ СИ ФБУ «ГНМЦ Минобороны России»




В.А. Кулак

Ведущий инженер
ГЦИ СИ ФГУП «ВНИИМ им. Д.И. Менделеева»

С.Н. Чурилов