УТВЕРЖДАЮ

Первый заместитель генерального директора – заместитель по научной работе

ФГУП «ВНИИФТРИ»

А.Н. Щипунов

<u>Ю</u> 2015 г.

ИНСТРУКЦИЯ

Модернизированные БИВС

МЕТОДИКА ПОВЕРКИ

84-15-05МП

1 p.63058-16

Общие сведения 1

- 1.1 Настоящая методика распространяется на модернизированные БИВС (далее -МБИВС), изготавливаемые акционерным обществом "Российская корпорация ракетнокосмического приборостроения и информационных систем", г. Москва.
 - 1.2 Интервал между поверками один год.

2 Операции поверки

2.1 При проведении поверки должны выполняться операции, указанные в таблице 1.

Таблица 1

| Наименование операции | Номер пункта методики поверки | Проведение операции | |
|--|-------------------------------|--------------------------|-----------------------------------|
| | | при первичной поверке | при периодичес- кой поверке |
| 1 Внешний осмотр | 8.1 | да | да |
| 2 Опробование | 8.2 | да | да |
| 3 Определение метрологических характеристик: 3.1 Определение среднеквадратического отклонения результата измерений текущих навигационных параметров 3.2 Определение аппаратурной | 8.3 8.3.1 | да | да |
| систематической погрешности измерений псевдодальности с учетом юстировки и диапазона изменения аппаратурной систематической погрешности измерений псевдодальности с учетом юстировки | | | |
| 3.3 Определение разности систематических погрешностей измерений псевдодальности для измерительных каналов с учетом юстировки | 8.3.3 | да | да |

Средства поверки 3

- Рекомендуемые средства поверки, в том числе рабочие эталонные средства 3.1 измерений приведены в таблице 2.
- Все средства поверки, применяемые при поверке средства измерений, должны быть исправны, поверены и иметь свидетельства о поверке или оттиск поверительного клейма на приборе или технической документации.

| Наименование средств поверки | Требуемые технические характеристики средства поверки | Рекомендуемое средство поверки (тип) |
|--|--|--|
| Аппаратура для высокоточного сравнения шкал времени | Средняя квадратическая погрешность определения расхождения шкал времени не более 0,03 нс | GTR51 |

3.3 Вместо указанного в таблице 2 средства поверки допускается применять другие аналогичные средства поверки, обеспечивающие определение метрологических характеристик с требуемой точностью.

4 Требования к квалификации поверителей

4.1 Поверка должна осуществляться лицами, аттестованными в качестве поверителей в порядке, установленном в ПР 50.2.012-94.

5 Требования безопасности

5.1 При проведении поверки должны быть соблюдены все требования безопасности в соответствии с ГОСТ 12.3.019-80.

6 Условия поверки

7 Подготовка к поверке

- 7.1 Поверитель должен изучить «Модернизированная БИВС. Руководство по эксплуатации. ИВЯФ.461214.087 РЭ» и руководства по эксплуатации (РЭ) применяемых средств поверки.
 - 7.2 Перед проведением операций поверки необходимо:
- проверить комплектность рекомендованных (или аналогичных им) средств поверки;
- заземлить (если это необходимо) рабочие эталоны, средства измерений и включить питание заблаговременно перед очередной операцией поверки (в соответствии со временем установления рабочего режима, указанным в РЭ).

8 Проведение поверки

- 8.1 Внешний осмотр
- 8.1.1 При внешнем осмотре проверить:
- комплектность поверяемой МБИВС;
- отсутствие внешних механических повреждений и неисправностей, влияющих на работоспособность МБИВС;
 - исправность органов управления.
- 8.1.2 Результаты внешнего осмотра считать положительными, если комплектность поверяемой МБИВС соответствует РЭ, отсутствуют внешние механические повреждения.
 - 8.2 Опробование
- 8.2.1 При выключенном состоянии МБИВС включить питание МБИС CH-4002, серверной стойки из состава ИВК МБИВС, табло Sharp, ЮК112М5, ЮК112М8.
- 8.2.2 Убедиться в отображении на терминале наличия физических связей элементов МБИВС. Убедиться, что измерения от МБИС поступают в ИВК МБИВС.
- 8.2.3 Проверить идентификационные признаки программного обеспечения (ПО) в соответствии с таблицей 3.

Таблица 3

| Идентификационные (признаки) | данные | Значение | | |
|--------------------------------------|--------|---|--|--|
| Идентификационное наименование ПО | | Комплекс программ ИВК МБИВС ИВЯФ.06378-01 | Комплекс программ обеспечения МБИВС ИВЯФ.063080-01 | |
| Номер | версии | 1.0.0 | 1.0.0 | |
| (идентификационный номер) ПО | | не ниже | не ниже | |

- 8.2.4 Результаты опробования считать положительными, если выполняются требования п.п. 8.2.2 и номер версии ПО соответствует указанному в п. 8.2.3.
 - 8.3 Определение метрологических характеристик
- 8.3.1 Определение среднеквадратического отклонения результата измерений текущих навигационных параметров
 - 8.3.1.1 Собрать схему для проведения измерений в соответствии с рисунком 1.

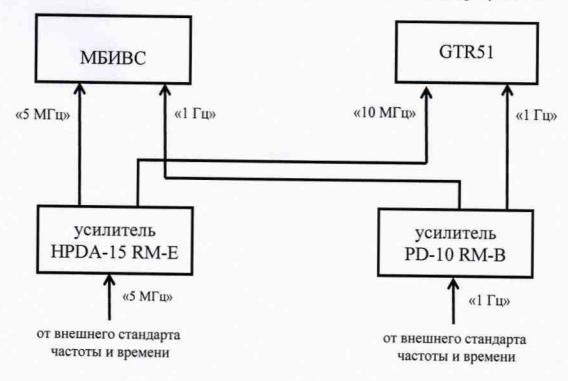


Рисунок 1 – Схема проведения измерений

- 8.3.1.2 Провести измерения текущих навигационных параметров МБИВС и GTR51 по сигналам космических навигационных систем ГЛОНАСС и GPS с интервалом 30 с в течение 7 суток с записью результатов измерений:
- течение 7 суток с записью результатов измерений: S_{Ik}^{MC} , S_{Ik}^{MP} , S_{Ik}^{GC} , S_{Ik}^{GP} , S_{Ik}^{GP} , псевдодальность [м], измеренная по коду (L номер частотного диапазона 1,2,3 для ГЛОНАСС, f номер точки спутника, С код СТ, Р код ВТ, М измерения МБИВС, G измерения GTR51);
 - L_{Lk}^{M} псевдодальность [м], измеренная по фазе несущей.
- 8.3.1.3 Определить среднеквадратическое отклонение результата измерений псевдодальности по коду:

$$\sigma_{Lk}^{S} = \sqrt{\frac{1}{N_{k}-1}\sum_{i=1}^{N_{k}} \left(\left(S_{Lk}^{M}\left(i\right) - L_{Lk}^{M}\left(i\right) - \Delta \tilde{S}_{Lk}^{2}\left(i\right) \right) - \frac{1}{N_{k}}\sum_{j=1}^{N_{k}} \left(S_{Lk}^{M}\left(i\right) - L_{Lk}^{M}\left(i\right) \right) \right)^{2}},$$

где N_k – количество измерений по сигналам k-го спутника, i – i-ый момент времени, $\Delta \tilde{S}^2_{lk}(i)$ - полином второй степени, аппроксимирующий разность измерений псевдодальностей по коду и по фазе.

8.3.1.4 Определить среднеквадратическое отклонение результата измерений псевдодальности по фазе:

$$\sigma_{Lk}^{L} = \sqrt{\frac{1}{2(N_{k}-1)} \sum_{i=1}^{N_{k}} \left(\left(L_{Lk}^{M}(i) - L_{1k}^{M}(i) - \Delta \tilde{L}_{Lk}^{6}(i) \right) - \frac{1}{N_{k}} \sum_{j=1}^{N_{k}} \left(L_{Lk}^{M}(i) - L_{1k}^{M}(i) \right) \right)^{2}},$$

где $\Delta \tilde{L}_{Lk}^6\left(i\right)$ - полином шестой степени, аппроксимирующий разность измерений псевдодальностей по фазе в разных частотных диапазонах.

- 8.3.1.5 Результаты поверки считать положительными, если для всех значений L и k значение σ_{Lk}^S не превышает 0,15 м для кода BT и частотного диапазона L3 ГЛОНАСС, 0,3 м для кода СТ ГЛОНАСС и GPS, значение σ_{Lk}^L не превышает 0,01 м.
- 8.3.2 Определение аппаратурной систематической погрешности измерений псевдодальности с учетом юстировки и диапазона изменения аппаратурной систематической погрешности измерений псевдодальности с учетом юстировки
- 8.3.2.1 Определить юстировочные поправки к измерениям псевдодальности МБИВС следующим образом.
- 8.3. 2.1.1 Рассчитать первые разности псевдодальности на каждый момент времени для каждой литеры в каждом частотном диапазоне:

$$\begin{split} \Delta S_{Lk}\left(i\right) &= S_{Lk}^{M}\left(i\right) - S_{Lk}^{G}\left(i\right) - \Delta D_{k}\left(i\right), \\ \text{где } \Delta D_{k}\left(i\right) &= \sqrt{\left(X_{k}\left(i\right) - X^{M}\right)^{2} + \left(Y_{k}\left(i\right) - Y^{M}\right)^{2} + \left(Z_{k}\left(i\right) - Z^{M}\right)^{2}} - \\ &- \sqrt{\left(X_{k}\left(i\right) - X^{G}\right)^{2} + \left(Y_{k}\left(i\right) - Y^{G}\right)^{2} + \left(Z_{k}\left(i\right) - Z^{G}\right)^{2}} \;, \end{split}$$

 (X^M, Y^M, Z^M) и (X^G, Y^G, Z^G) – координаты антенн МБИВС и GTR51 соответственно, (X_k, Y_k, Z_k) – координаты k-го спутника.

8.3. 2.1.2 Провести усреднение первых разностей для каждого сеанса измерения для k-го спутника:

$$\Delta \overline{S}_{Lk}\left(i_{\scriptscriptstyle H},i_{\scriptscriptstyle K}\right) = \frac{1}{N_k} \sum_{i=i_{\scriptscriptstyle H}}^{i_{\scriptscriptstyle K}} \Delta S_{Lk}\left(i\right)$$

где $i_{\rm H},\,i_{\rm K}$ – моменты времени начала и конца сеанса измерений соответственно.

8.3. 2.1.3 Рассчитать юстировочные поправки к измерениям псевдодальности МБИВС путем усреднения сеансных первых разностей на интервале измерений 2 суток:

$$\Delta \widetilde{S}_{Lk} = \frac{1}{M_k} \sum_{1}^{M_k} \Delta \overline{S}_{Lk} \left(i_u, i_k \right)$$

8.3.2.2 Для определения границ изменения и диапазона изменения аппаратурной систематической погрешности измерений псевдодальности рассчитать среднесуточные значения аппаратурной систематической погрешности как среднее значение всех усредненных измерений по сеансам за данные сутки с учетом юстировочных поправок следующим образом:

$$\Delta \hat{S}_{l} = \frac{1}{K_{l}} \sum_{k} \left(\Delta \overline{S}_{Lk} \left(i_{n}, i_{k} \right) - \Delta \tilde{S}_{Lk} \right),$$

где l – номер суток, K_l – количество сеансов измерений за l-ые сутки.

8.3.2.3 Рассчитать границы изменения аппаратурной систематической погрешности измерений псевдодальности:

$$\Gamma_{S} = \pm \frac{1}{2} \left(\max_{l} \left\{ \Delta \hat{S}_{l} \right\} - \min_{l} \left\{ \Delta \hat{S}_{l} \right\} \right).$$

8.3.2.4 Рассчитать приращения аппаратурной систематической погрешности за сутки:

$$\Delta\Delta\hat{S}_{l+1} = \Delta\hat{S}_{l+1} - \Delta\hat{S}_l \; .$$

8.3.2.5 Определить диапазон изменения аппаратурной систематической погрешности измерений псевдодальности:

$$A_S = \pm \max_{l} \left\{ \left| \Delta \Delta \hat{S}_{l} \right| \right\}.$$

- 8.3.2.6 Результаты поверки считать положительными, если границы изменения аппаратурной систематической погрешности измерений псевдодальности не превышают $\pm 0,2$ м, а диапазон ее изменения не превышает $\pm 0,2$ м/сутки.
- 8.3.3 Определение разности погрешностей измерений систематических псевдодальности для измерительных каналов с учетом юстировки
- 8.3.1 Рассчитать границы разностей систематических погрешностей измерений псевдодальности измерительных каналов на каждый момент времени с учетом юстировочных поправок:

$$\Gamma_{\Delta S}\left(i\right) = \max_{L,k} \left\{ \Delta \overline{S}_{Lk}\left(i,i_{n},i_{k}\right) - \Delta \widetilde{S}_{Lk} \right\} - \min_{L,k} \left\{ \Delta \overline{S}_{Lk}\left(i,i_{n},i_{k}\right) - \Delta \widetilde{S}_{Lk} \right\}.$$

8.3.2 Определить границы разности систематических погрешностей на интервале измерений:

$$\Gamma_{\Delta S} = \pm \frac{1}{2} \max_{i} \left\{ \Gamma_{\Delta S} \left(i \right) \right\}.$$

8.3.3 Результаты поверки считать положительными, если разности систематических погрешностей измерений псевдодальности для измерительных каналов с учетом юстировки находятся в границах $\pm 0,1$ м.

Оформление результатов поверки

- 9.1 При положительных результатах поверки оформить «Свидетельство о поверке» в соответствии с приложением 1 к «Порядку проведения поверки средств измерений, требований к знаку поверки и содержанию свидетельства о поверке», утвержденному приказом Министерства промышленности и торговли РФ от 2 июля 2015 г. N 1815. На «Свидетельство о поверке» нанести знак поверки.
- 9.2 При отрицательных результатах поверки оформляется Извещение о непригодности к применению с указанием причин согласно приложению 2 к «Порядку проведения поверки средств измерений, требований к знаку поверки и содержанию свидетельства о поверке», утвержденному приказом Министерства промышленности и торговли РФ от 2 июля 2015 г. N 1815.

Заместитель начальника НИО-8 по научной работе

В.Н. Федотов Му А.М. Каверин

Начальник отдела № 84